

PROGRAMAREA MODULARĂ

1. Conținutul lucrării

În lucrare sunt prezentate conceptele de modul, programare modulară și vizibilitate a variabilelor.

2. Considerații teoretice

2.1. Noțiunea de modul

Un modul conține funcții înrudite, în sensul că ele concurează la rezolvarea unei subprobleme. De fapt modulele corespund subproblemelor rezultate în urma proiectării *top-down* a unei probleme complexe.

Programarea modulară este stilul de programare care are la bază utilizarea de module. Prin acest stil de programare se poate pune în valoare posibilitățile de “ascundere” a datelor și funcțiilor împotriva unor accese neautorizate din alte module. Astfel, datele statice declarate în afara funcțiilor modulului, pot fi utilizate în comun de acestea, dar nu pot fi accesate de către funcțiile din alte module.

Recomandarea care se face în scrierea unui program complex este de a-l modulariza, permițând astfel lucrul în echipă. Modularizarea unui program duce la punerea la punct a programului (implementarea și testarea) mai rapidă. Modulele puse la punct pot fi utilizate ulterior pentru rezolvarea altor probleme.

Modulul este împărțit în două părți:

- partea publică (fișierul *header* cu extensia *.h*)
- partea privată (fișierul sursă cu extensia *.c*)

În partea publică (fișierul *.h*) se scriu declarații de constante, tipuri, variabile globale, prototipuri de funcții care pot fi utilizate în afara modulului. Fișierul *header* al modulului va conține aceste declarații între directive de preprocesare specifice care previn încărcarea lor multiplă în procesul de compilare. Fișierul *header* al modulului trebuie inclus în fiecare program care depinde de modulul respectiv (folosește funcții sau structuri de date definite în cadrul acestuia).

În partea privată (fișierul *.c*) are loc implementarea funcțiilor declarate în fișierul *header*. În cadrul acestuia trebuie să se includă mai întâi bibliotecile necesare implementărilor și apoi să se includă propriul fișier *header* al modulului. Includerea propriului fișier *header* asigură că prototipurile funcțiilor sunt verificate cu antetul funcțiilor actuale care urmează să fie implementate și permite compilatorului să genereze mesaje de eroare în cazul în care acestea nu coincid (ex. din cauza numărului de parametri diferit, din cauza tipului diferit al parametrilor).

Pentru rezolvarea unor probleme complexe, se scriu mai multe module (perechi de fișiere *header* și sursă) sau se refolesc anumite module existente. În fișierul sursă *main.c* se includ la început fișierele *header* corespunzătoare modulelor care se folosesc, iar apoi în cadrul funcției *main* se apelează funcțiile din module care conduc la rezolvarea problemei respective. În procesul de compilare fiecare modul sursă este compilat separat, rezultând mai multe module obiect (fișiere cu extensia *.o*). Este compilat și *main.c* rezultând *main.o*. Se *link-editează* aceste module obiect împreună cu *main.o* obținându-se fișierul executabil (cu extensia *.exe*) care poate fi rulat pentru rezolvarea problemei respective.

2.2. Domeniul de valabilitate al variabilelor

2.2.1. Variabile globale și externe

Variabilele globale sunt definite la începutul unui fișier sursă, deci înaintea primei funcții. Ele sunt variabile vizibile din locul respectiv până la sfârșitul fișierului sursă respectiv. Dacă programul are mai multe fișiere sursă, o variabilă globală definită într-un fișier sursă poate fi utilizată în celelalte, dacă este declarată ca externă. Declararea unei variabile externe se poate face:

- după antetul unei funcții, caz în care variabila globală este valabilă numai în acea funcție;
- la începutul fișierului sursă, adică înaintea primei funcții, caz în care este valabilă pentru toate funcțiile din acel fișier.

Observație: Se recomandă ca variabilele externe să fie declarate în fiecare funcție unde se utilizează, evitând erorile care pot apărea prin mutarea ulterioară a unei funcții în alt modul.

Variabilele globale sunt alocate la compilare, într-o zonă de memorie specială.

2.2.2. Variabilele locale

Variabilele declarate într-o funcție sau într-o instrucțiune compusă au valabilitate numai în unitatea declarată. Ele pot fi:

a) **automatice** – care sunt alocate pe stivă la execuție. Ele își pierd existența la revenirea din funcție sau la terminarea instrucțiunii compuse. Declararea lor este cea obișnuită.

Exemplu:

int a,b,c;

b) **static** - care sunt alocate la compilare într-o zonă specială. Declararea se face cu ajutorul cuvântului cheie **static** înaintea tipului variabilei. Exemplu:

static int x,y,z;

Declararea unei variabile statice poate fi făcută:

- la începutul fișierului sursă (deci înaintea primei funcții); în acest caz variabila statică respectivă este valabilă în tot fișierul sursă respectiv, dar nu poate fi declarată ca externă în alte fișiere;
- în corpul unei funcții, caz în care este valabilă numai în ea sau în instrucțiunea compusă unde a fost declarată.

c) **variabile registru** – care sunt alocate în registrele procesorului. Ele pot fi numai variabile int, char și pointer. Se recomandă declararea ca variabile registru, variabilele des utilizate în funcția respectivă. Numărul variabilelor registru este limitat. Dacă s-au declarat mai multe, cele care nu pot fi alocate în registre vor fi alocate pe stivă ca variabile automatice.

Declararea variabilelor registru se face cu ajutorul cuvântului cheie **register**. Exemplu:
register int x;

Alocarea este valabilă numai în funcția în care au fost declarate.

2.3. Exemplu de program modularizat

Următorul program calculează inversa și determinantul unei matrice pătrate cu elemente numere reale. Programul a fost modularizat astfel:

- modulul „matrice” (fișierele *matrice.h*, *matrice.c*) – conține funcția de citire a dimensiunilor și elementelor unei matrice, funcția de afișare a unei matrice, funcția de înmulțire a două matrice, funcția de calcul a inversei unei matrice pătrate și a determinantului atașat;
- programul principal (fișierul *main.c*) – conține funcția *main* în care sunt apelate funcții din cadrul modulului „matrice”.

Conținutul fișierului *matrice.h*:

```
#ifndef MATRICE_H_INCLUDED
#define MATRICE_H_INCLUDED
#define NMAX 10
void citire_matrice(int *n,int *m,double a[NMAX][NMAX]);
void afisare(int n,int m,double a[NMAX][NMAX],char ch);
void produs(int n,int m,int p,double a[NMAX][NMAX],
           double b[NMAX][NMAX],double c[NMAX][NMAX]);
void invers(int n,double a[NMAX][NMAX],double eps,
           double b[NMAX][NMAX],double *det_a,int *err);
#endif // MATRICE_H_INCLUDED
```

Conținutul fișierului *matrice.c*:

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#include "matrice.h"

/* Afișarea și citirea unei matrice de n*m elemente de tip double */
void afisare(int n,int m,double a[NMAX][NMAX],char ch)
{
    int i,j;
    printf("\nMATRICEA %c\n",ch);
    for(i=0; i<n; i++)
    {
        for(j=0; j<m; j++)
            printf("%8.2f ",a[i][j]);
        printf("\n");
    }
}

void citire_matrice(int *n,int *m,double a[NMAX][NMAX])
{
    int i,j;
    printf("\nIntroduceti nr.linii n=");
    scanf("%d",&n);
    printf("\nIntroduceti nr.coloane m=");
    scanf("%d",&m);
```

```

printf("\nIntroduceti elementele matricei\n");
for (i=0; i<*n; i++)
    for(j=0; j<*m; j++)
    {
        printf("a[%d,%d]=",i,j);
        scanf("%lf",&a[i][j]);
    }
printf("\n");
}

```

```

/*Produsul matricelor a[n][m] si b[m][p] de tip double rezultand matricea c[n][p] */
void produs(int n,int m,int p,double a[NMAX][NMAX], double
b[NMAX][NMAX],double c[NMAX][NMAX])

```

```

{
    int i,j,k;
    double s;
    for(i=0; i<n; i++)
        for(j=0; j<p; j++)
        {
            s=0.0;
            for(k=0; k<m; k++)
                s=s+a[i][k]*b[k][j];
            c[i][j]=s;
        }
}

```

```

/*Calculul inversei unei matrice si a determinantului atasat */
void invers(int n,double a[NMAX][NMAX],double eps,
double b[NMAX][NMAX],double *det_a,int *err)

```

```

{
    int i,j,k,pozmax;
    double amax,aux;
    /* Initializarea matricei b cu matricea unitate */
    for(i=0; i<n; i++)
        for(j=0; j<n; j++)
            if(i==j) b[i][j]=1.0;
            else b[i][j]=0.0;
    /* Initializarea determinantului */
    *det_a=1.0;
    /* Se face 0 sub diagonala principala si 1 pe ea */
    k=0; /*k=nr.liniei */
    *err=0;
    while((k<n) && (*err==0))
    {
        /*Calcul element pivot*/
        amax=fabs(a[k][k]);
        pozmax=k;

        for(i=k+1; i<n; i++)
            if (fabs(a[i][k]) >amax)

```

```

    {
        amax=fabs(a[i][k]);
        pozmax=i;
    };
    /*Interschimbarea liniei k cu pozmax in matr. a si b */
    if( k!=pozmax)
    {
        for(j=0; j<n; j++)
        {
            aux=a[k][j];
            a[k][j]=a[pozmax][j];
            a[pozmax][j]=aux;
            aux=b[k][j];
            b[k][j]=b[pozmax][j];
            b[pozmax][j]=aux;
        };
        *det_a=-*det_a;
    };

    if( fabs(a[k][k]) <eps) *err=1;
    else
    {
        *det_a =*det_a*a[k][k];
        aux=a[k][k];
        for(j=0; j<n; j++)
        {
            a[k][j]=a[k][j] / aux;
            b[k][j]=b[k][j] / aux;
        };
        for(i=0; i<n; i++)
            if(i!=k)
            {
                aux=a[i][k];
                for(j=0; j<n; j++)
                {
                    a[i][j]=a[i][j]-a[k][j]*aux;
                    b[i][j]=b[i][j]-b[k][j]*aux;
                }
            }
        }
        k++;
    }
}
}

```

Conținutul fișierului *main.c*:

```

/*Program de calcul a inversei unei matrice si a determinantului atasat */
#include <stdio.h>
#include "matrice.h"

```

```

int main()
{
    int i,j,n,m,err;
    double eps,det_a,a[NMAX][NMAX],a1[NMAX][NMAX];
    double b[NMAX][NMAX],c[NMAX][NMAX];
    citire_matrice(&n,&m,a);
    afisare(n,m,a,'A');
    for(i=0; i<n; i++)
        for(j=0; j<n; j++)
            a1[i][j]=a[i][j];
    eps=1.0e-6;
    invers(n,a1,eps,b,&det_a,&err);
    if(err==1) printf("\nMATRICEA A ESTE SINGULARA");
    else
    {
        printf("\nMATRICEA INVERSA B=A^(-1)\n");
        afisare(n,n,b,'B');
        printf("\nDETERMINANTUL MATRICEI A ESTE %8.4f",det_a);
        produs(n,n,n,a,b,c);
        printf("\nVERIFICARE C=A*B REZULTA MATRICEA UNITATE!");
        afisare(n,n,c,'C');
    }
    return 0;
}

```

3. Mersul lucrării

3.1. Se vor compila, executa și analiza programele modularizate date ca exemple în lucrare și în materialul de curs.

În continuare se va scrie câte un program modularizat pentru rezolvarea următoarelor probleme:

3.2. Să se scrie un program pentru calculul c.m.m.d.c. și a c.m.m.m.c a două polinoame.

3.3. Să se implementeze noțiunea de mulțime și operațiile permise asupra sa.

3.4. Să se implementeze noțiunea de număr complex și operațiile permise asupra sa.

3.5. Să se implementeze noțiunea de fracție și operațiile permise asupra sa.

3.6. Dându-se forma postfixată a unei expresii aritmetice care conține numai numere întregi și operatori +,-,*,/, să se scrie un program pentru evaluarea sa.