

Lucrarea 10.

Studierea facilitatilor senzoriale, de calcul si de comunicatie ale unei placi de tip Arduino

1. Obiectivul lucrarii

Lucrarea isi propune sa prezinte facilitatile de calcul, senzoriale si de comunicatie ale unei placi de dezvoltare de tip Arduino.

2. Consideratii teoretice

Platforma Arduino este un microsistem de calcul dedicat, cu arhitectura deschisa (nu este proprietatea unei firme) care s-a dezvoltat cu scopul de a permite unor persoane mai putin avizate in domeniul calculatoarelor (in spuma al arhitecturilor hardware) sa programeze aplicatii simple de monitorizare si control.

O placă de tip Arduino contine de obicei un microcontrolor (din familia ARM) si o serie de interfete pentru achiziția și generarea de semnale analogice și digitale. În plus conține 1-2 canale seriale de comunicatie și eventual o interfata de retea.

Firma Intel (c) a dezvoltat o placă de tip Arduino denumita Intel Galileo care are ca si element central un circuit de tip SoC (system-on-chip) Intel Quark x1000. Acest circuit este de fapt un intreg calculator de tip PC integrat pe un singur circuit; foloseste un procesor compatibil cu familia ISAx86 care lucreaza la o frecventa de 400MHz. In figura 1 se observa componentele fizice ale placii Arduino Intel Galileo.

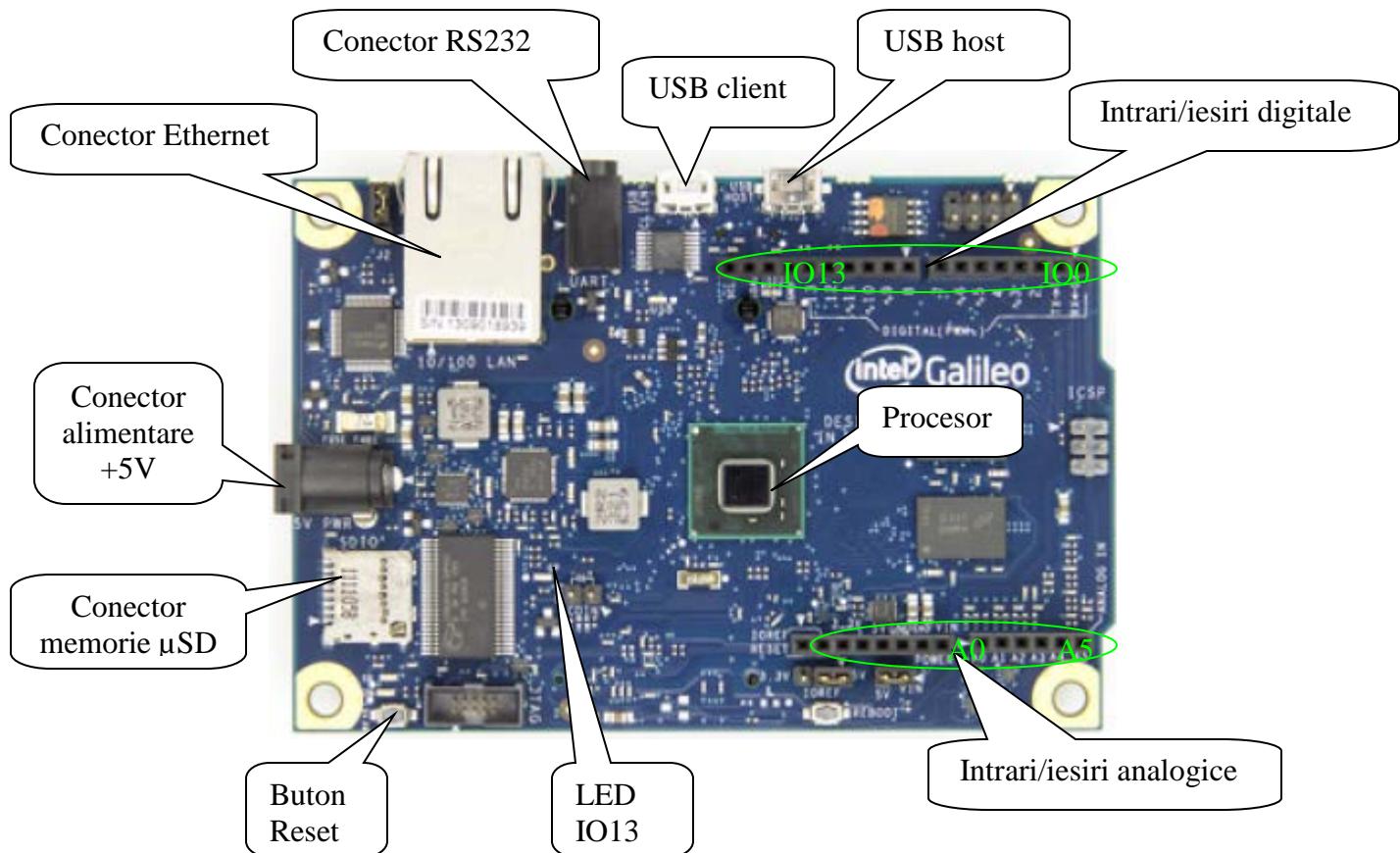


Figura 1. Placa Arduino Intel Galileo

Figura 2 prezinta schema de conectare a componentelor placii Arduino Galileo. Se observa ca intrările și ieșirile digitale și analogice nu sunt conectate direct la microprocesor (cum ar fi cazul la o placă Arduino obisnuită, bazată pe microcontrolor) ci sunt controlate de niște circuite specializate de tip GPIO. Dialogul dintre microprocesor și circuitele GPIO se realizează pe un canal serial. Din aceasta cauza frecvența de comutare a semnalelor de ieșire este mult mai mică decât în cazul unor placi Arduino obisnuite. Frecvența maximă de comutare a unui singur semnal digital este de 230 Hz. În cazul în care programul încercă să comute mai multe semnale, frecvența de comutare scade invers proporțional cu numărul de ieșiri comutate.

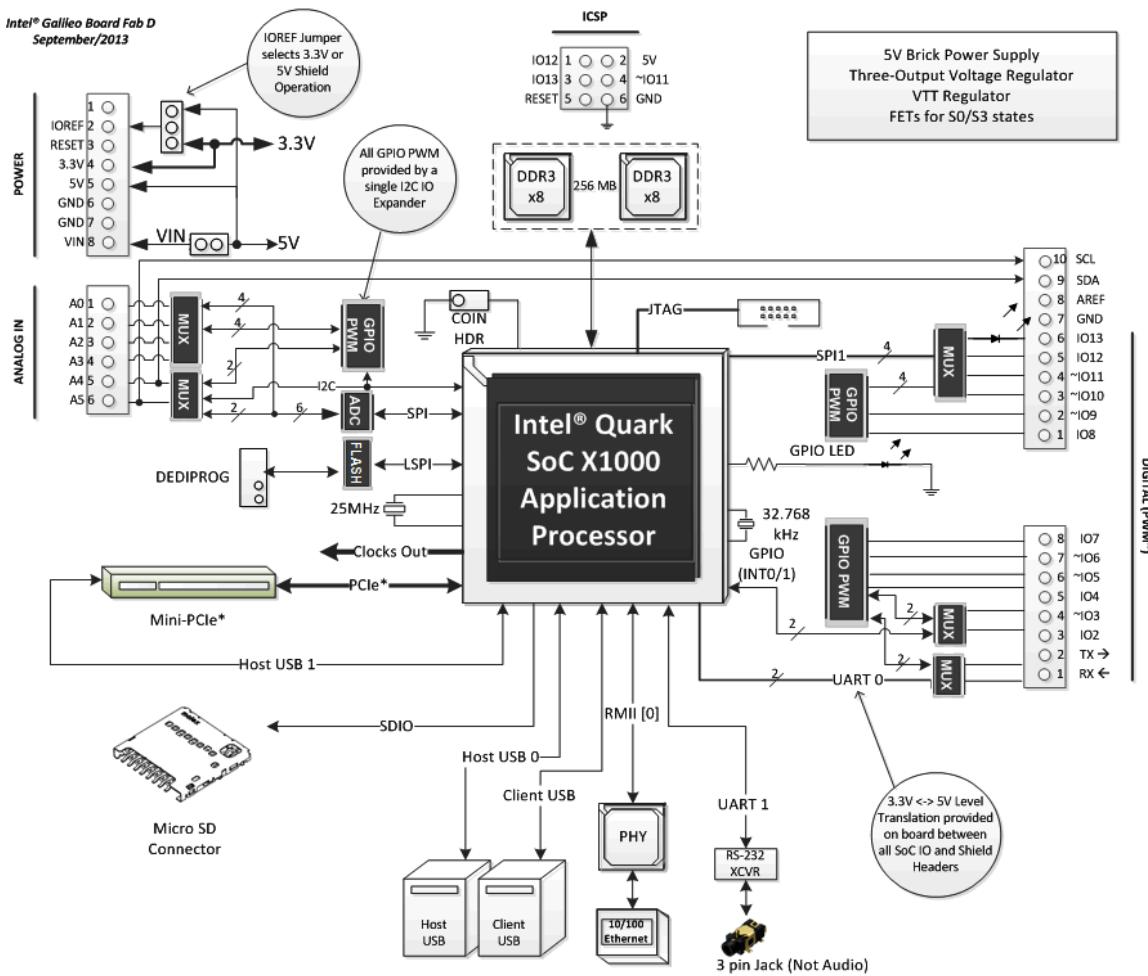


Figura 2 Schema de principiu a placii Arduino Galileo

Pe o placă Arduino Galileo s-a instalat o varianta minimală de sistem de operare Linux. O varianta extinsă de Linux se poate instala folosind o memorie externă de tip SD. Sistemul va răspunde la comenzi uzuale Linux (ls, dir, cd) pe un canal serial de tip RS232. Pentru operare de pe un terminal de tip PC se va conecta interfața serială a placii (conectorul de tip microfon de pe placă) cu interfața serială RS232 a calculatorului PC printr-un cablu special realizat în acest scop. Pe PC se

va lansa o aplicatie de tip hiperterminal (sau monitor de canal serial) si se va apasa tasta Enter. In acest mod sistemul va identifica terminalul de pe care se face operarea.

O alta modalitate, mult mai frecventa de operare si de executie a aplicatiilor pe placa Arduino, este prin intermediul mediului de programare (IDE) Arduino. Acest mediu care ruleaza pe un PC permite editarea, compilarea si incarcarea in vederea executiei a aplicatiilor scrise pentru placa Arduino. Descarcarea programelor se face prin intermediul unui cablu USB conectat intre conectorul USB al PC-ului si intrarea "USB client" a placii. Pe conexiunea USB se deschide un canal serial virtual care asigura transferul programului ce urmeaza sa se execute.

Important!!! Inainte de cuplarea cablului USB placa trebuie alimentata, folosind adaptorul din dotare. Nu este permisa cuplarea altor tensiuni la placa (inclusiv prin USB) pe durata cat placa nu este alimentata.

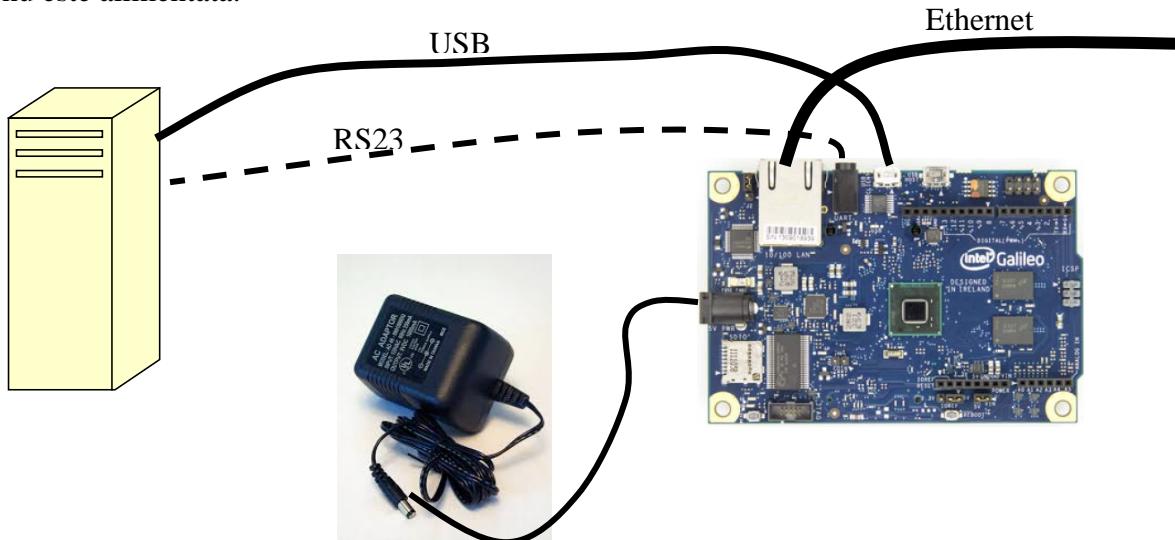


Figura 3 Cunectarea placii Arduino

Limbajul de programare este unul asemănător cu limbajul "C". În structura unui program există două parti:

- o parte care se executa o singura data – functia "setup()"
- o parte care se executa in mod repetitiv – functia "loop()

In functia setup() se vor include initializările necesare pentru executia programului, iar in functia loop(), corpul aplicatiei, care inseamna o secvența de operații executate într-o buclă infinită. Acest mod de executie se bazeaza pe observatia ca un program de monitorizare sau de control are o parte de initializare si configurare si o alta parte care efectueaza repetitiv operații de citire semnale, procesare si generare de comenzi.

Mediul de programare Arduino contine o biblioteca bogată de funcții (proceduri) prin intermediul cărora programatorul poate să acceseze resursele fizice ale placii: semnale digitale de intrare/iesire, semnale analogice de intare și de iesire, interfețe seriale, sau alte interfețe care pot fi atașate plăcii Arduino.

Mediul de programare pune la dispozitia utilizatorilor un numar mare de exemple de programare (din meniu: File->Examples). Aceste exemple au menirea de a exemplifică modul de accesare a diferitelor resurse ale placii si modul de utilizare a functiilor de biblioteca. Exemplele variază de la unele simple care demonstrează cum se controlează un semnal digital de iesire (exemplul Blink care aprinde si stinge un LED) sau cum se citește o intrare digitală (Button) si pana la exemple mai complexe in care se utilizeaza o interfata de retea Ethernet pentru a implementa un client sau server de web (exemplile WEB server si WEB client).

O aplicatie scrisa in acest mediu poarta numele de schita (eng. sketch). Prin intermediul mediului de programare utilizatorul poate sa compileze programul scris (Sketch->Compile) si apoi poate sa-l lanseze in executie (butonul ->).

Mai jos este un exemplu simplu de program care aprinde si stinge un LED.

```
// semnalul de intrare/iesire digitala IO13 pe cele mai multe placi Arduino are conectat un LED.  
int led = 13;  
  
void setup() {  
    // initializarea semnalului digital IO13 ca si iesire  
    pinMode(led, OUTPUT);  
}  
  
// bucla care se executa la infinit:  
void loop() {  
    digitalWrite(led, HIGH); // aprinde LED-ul (HIGH – tensiune ridicata)  
    delay(1000); // asteapta o secunda  
    digitalWrite(led, LOW); // stinge LED-ul  
    delay(1000); // asteapta o secunda  
}
```

3. Mersul lucrarii

3.1. Se vor testa exemplele din mediul de programare pentru controlul semnalelor digitale si analogice; vor fi efectuate operatii pentru:

- aprinderea si stingerea unui LED,
- citirea pozitiei unui buton,
- citirea si scrierea unor semnale analogice
- transmiterea unei informatii pe canalul serial (virtual)

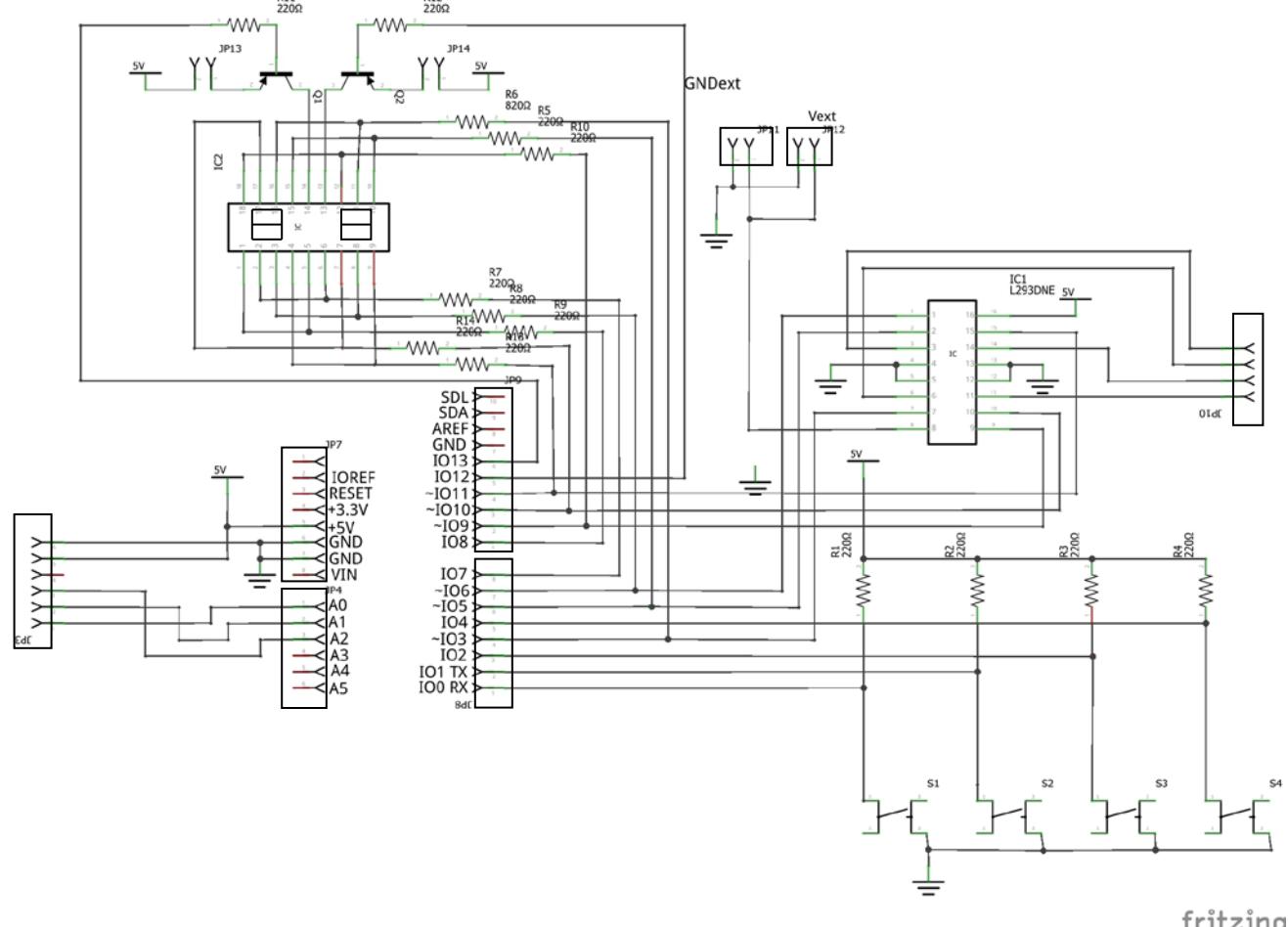
Pentru fiecare exemplu se va realiza o schema electrica in conformitate cu necesitatile exemplului.

3.2 Se vor scrie si testa programe pentru placa de extensie (sheeld) dotata cu:

- doua afisoare 7 segmente
- 4 butoane
- circuit de adaptare (driver) pentru comanda in punte a unor motoare
- conectori de extensie pentru semnale analogice

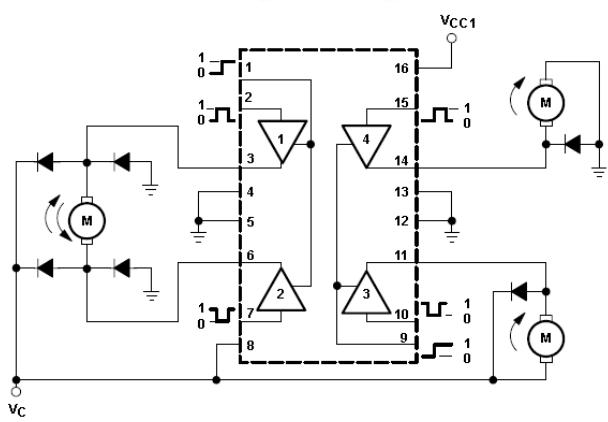
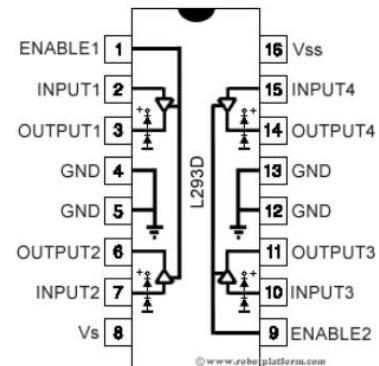
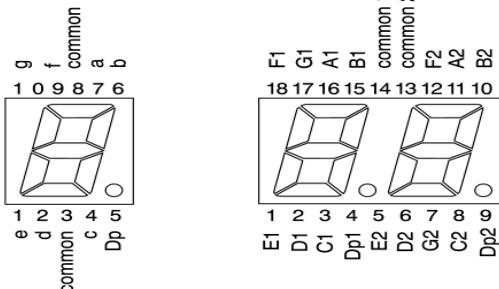
Schema electrica a placii de extensie se gaseste in anexa 1.

Anexa 1 Schema placii de extensie

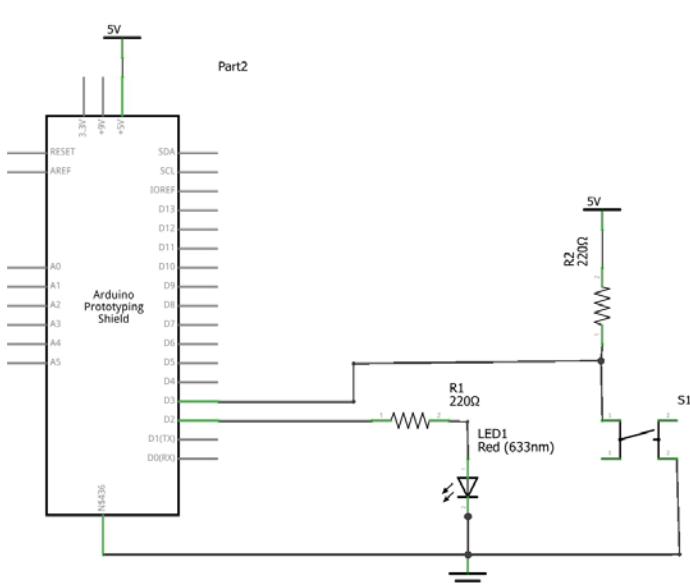


fritzing

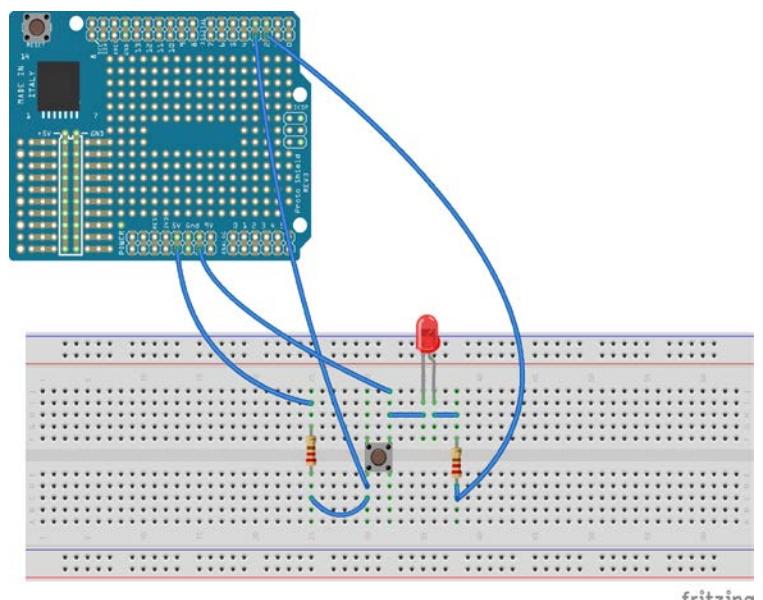
**Pin Connectors
(Top View)**



Anexa 2 Schema pentru LED si Buton



fritzing



fritzing