



Proiectarea cu Micro-Procesoare

Lector: Mihai Negru

An 3 – Calculatoare și Tehnologia Informației

Seria B

Curs 8: Procesarea Semnalelor Analogice

<http://users.utcluj.ro/~negrum/>



Resurse ATmega pentru semnal analogic



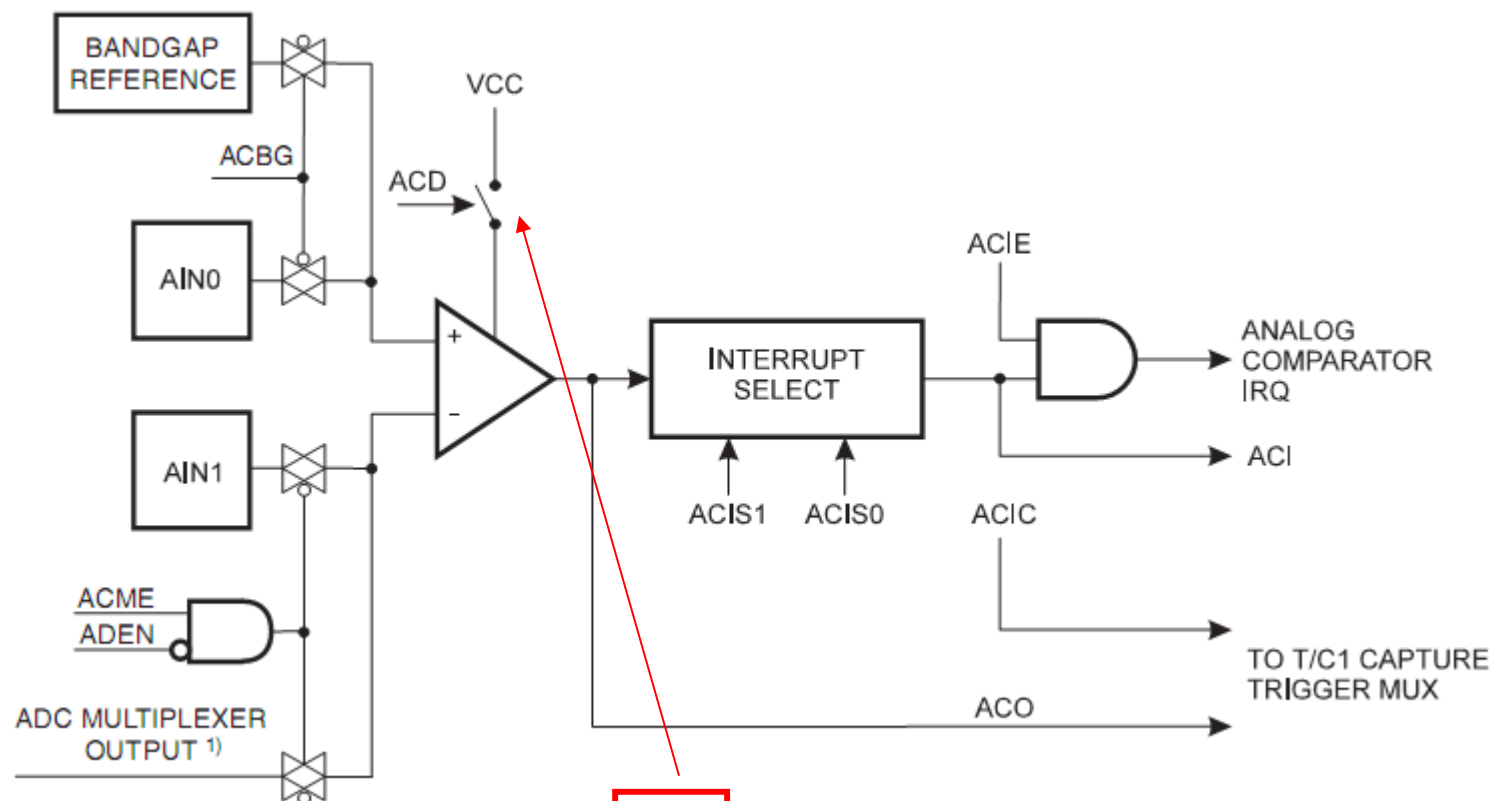
- **Comparator analogic:** compară un semnal de intrare cu alt semnal de intrare, sau cu tensiuni de referință, indicând printr-un bit relația dintre aceste tensiuni (care este mai mare), sau producând cereri de întrerupere
- **Convertor analog/digital pe 10 biți,** cu 16 intrări analogice multiplexate: convertește semnalul analogic într-o valoare numerică între 0 și 1023.



Comparator Analogic



- Comparație între două semnale analogice, AIN0 și AIN1. Dacă $AIN0 > AIN1$, ieșirea ACO este activată ('1'). AC se activează prin bitul **ACD (Analog Comparator Disable)** din **ACSR**



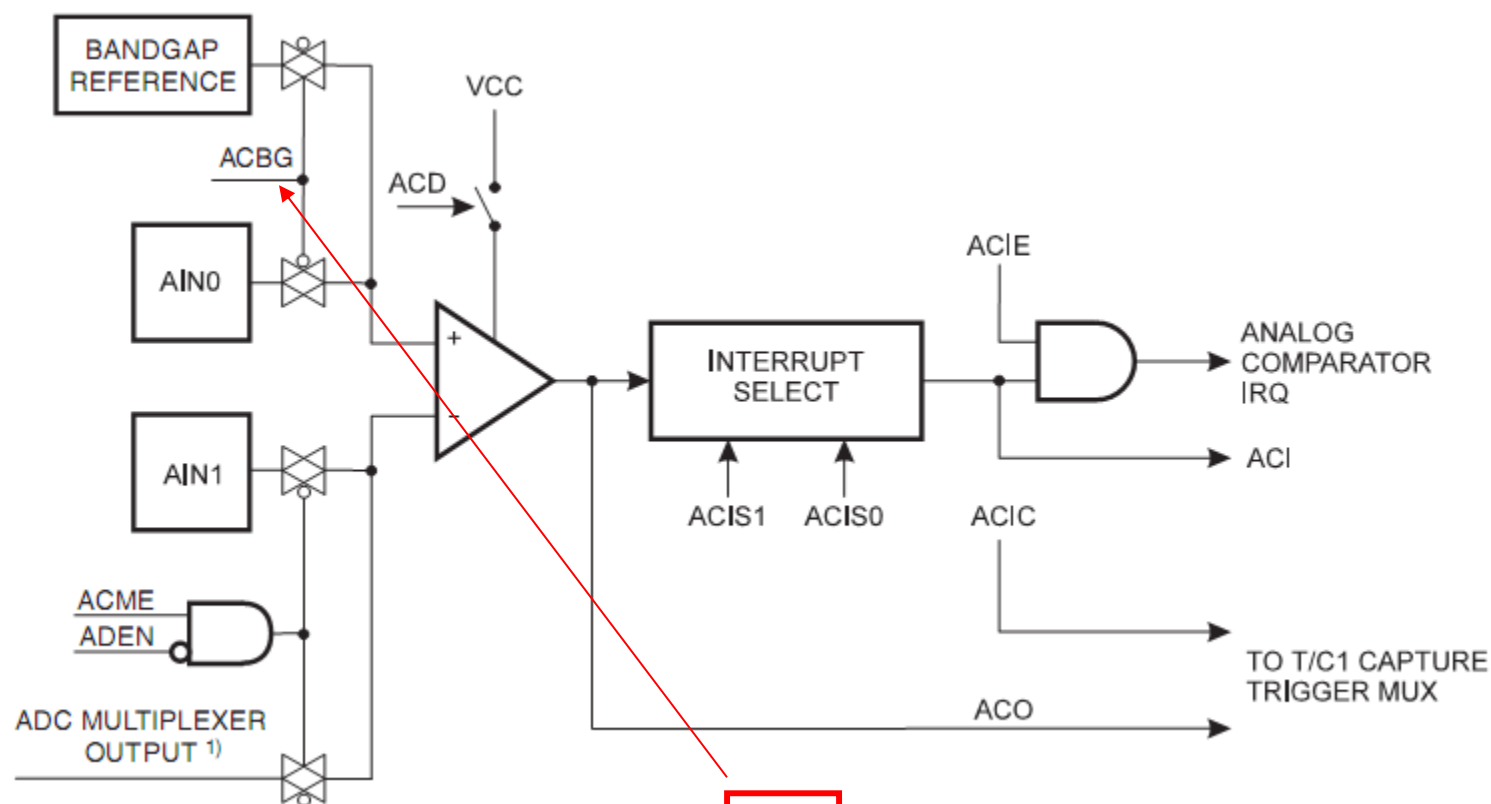
Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x08 (0x28)	ACD	ACBG	ACO	ACI	ACIE	ACIC	ACIS1	ACIS0	ACSR
Read/Write	R/W	R/W	R	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	N/A	0	0	0	0	0	



Comparator Analogic



- **Semnalul de referință AIN0** – poate fi un semnal extern, sau poate fi o valoare internă (ACBG = Analog Comparator BandGap Select, BANDGAP, **1.26V**)



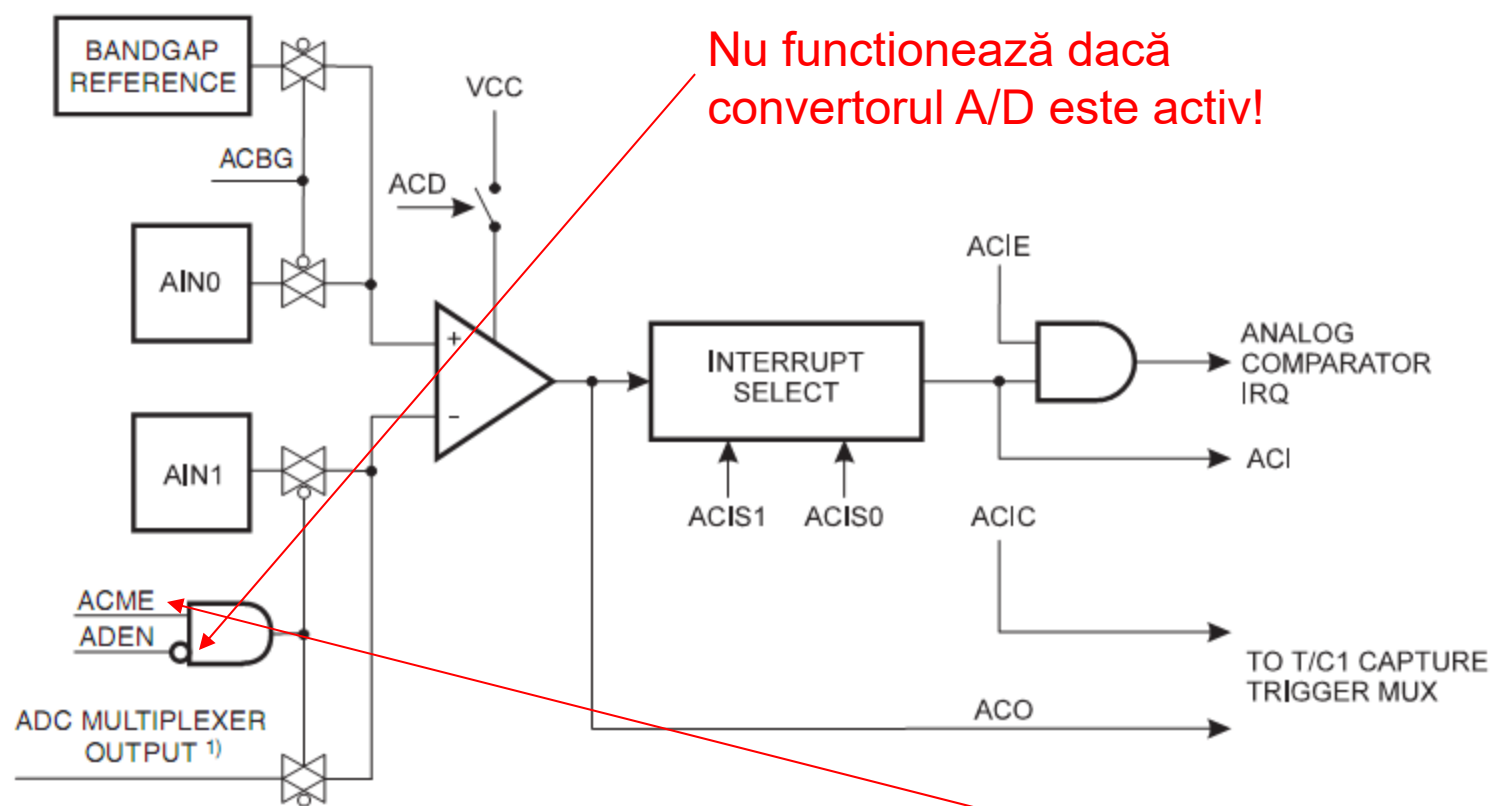
Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x08 (0x28)	ACD	ACBG	ACO	ACI	ACIE	ACIC	ACIS1	ACIS0	ACSR
Read/Write	R/W	R/W	R	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	N/A	0	0	0	0	0	



Comparator Analogic



- **Alegerea semnalului de intrare** – Semnalul de comparat poate proveni de la pinul AIN1 sau de la una din cele 8 intrări ale multiplexorului analogic de la convertorul A/D. Selectia din registrul **SFIOR**



Nu funcționează dacă
convertorul A/D este activ!

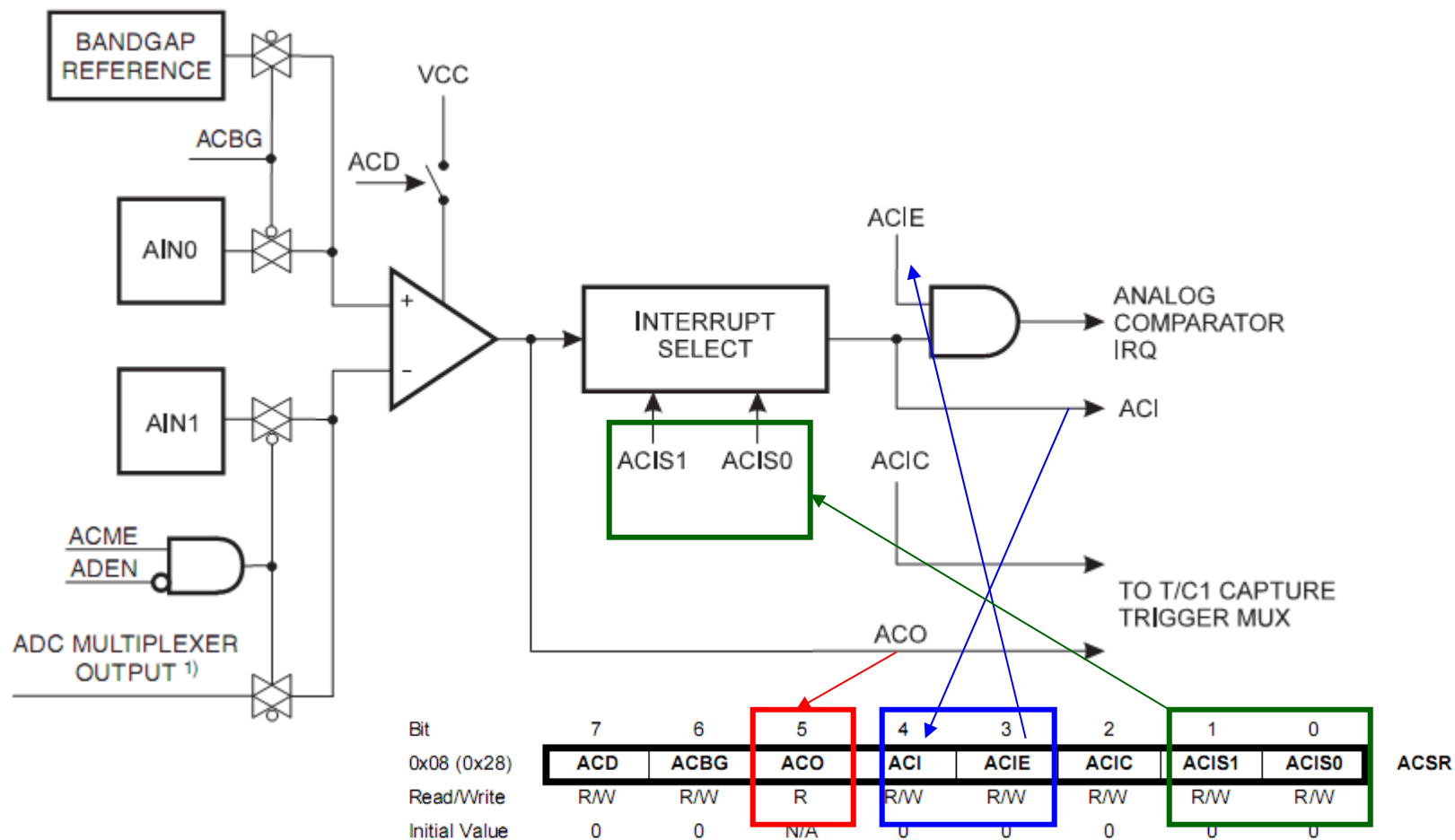
Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x20 (0x40)	TSM	-	-	-	ACME	PUD	PSR2	PSR10	SFIOR
Read/Write	R/W	R	R	R	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	0	0	0	0	0	0	



Comparator Analogic



- Utilizarea rezultatului comparației (ACO = Analog Comparator Output)
- Citire directă, declanșare eveniment capture, sau generare cerere intrerupere





Comparator Analogic



- Configurarea si folosirea intreruperilor
- ACIE – Analog Comparator Interrupt Enable
- ACIS1, ACIS0 – modul de declansare a intreruperii

ACIS1	ACIS0	Interrupt Mode
0	0	Comparator Interrupt on Output Toggle.
0	1	Reserved
1	0	Comparator Interrupt on Falling Output Edge.
1	1	Comparator Interrupt on Rising Output Edge.

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x08 (0x28)	ACD	ACBG	ACO	ACI	ACIE	ACIC	ACIS1	ACIS0	ACSR
Read/Write	R/W	R/W	R	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	N/A	0	0	0	0	0	

Adresa întreruperii AC

0x002E	ANALOG COMP	Analog Comparator
--------	-------------	-------------------



Convertor Analog/Digital



- **Conversia semnalului analogic în semnal digital**
 - Transformarea unui semnal analogic (tensiune) de intrare într-o valoare digitală pe **10 biți**
 - Intrarea poate fi “single end” – tensiunea de intrare se calculează între pinul de intrare și GND, sau diferențială – diferența de tensiune între doi pini de intrare
 - Pentru intrarea diferențială, se poate utiliza amplificare (Gain)

$$ADC = \frac{V_{IN} * 1024}{V_{REF}}$$

ADC: 0...1023

$$ADC = \frac{(V_{POS} - V_{NEG}) \cdot Gain \cdot 512}{V_{REF}}$$

ADC: -512...511, complement față de 2

- V_{REF} poate fi:
 - AVCC – conectat în placă la VCC
 - A_{REF} – tensiune externă de referință
 - Tensiune de referință internă **2.56 V**

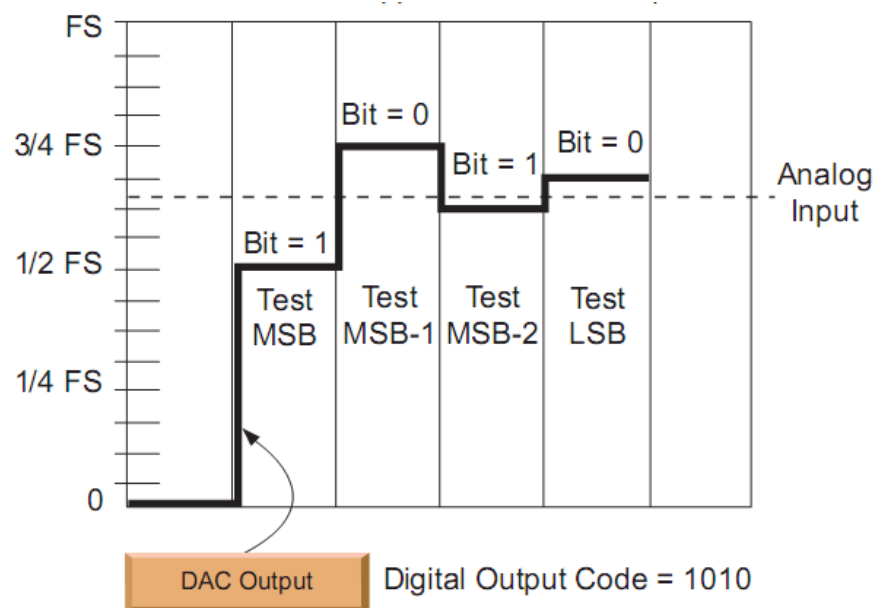
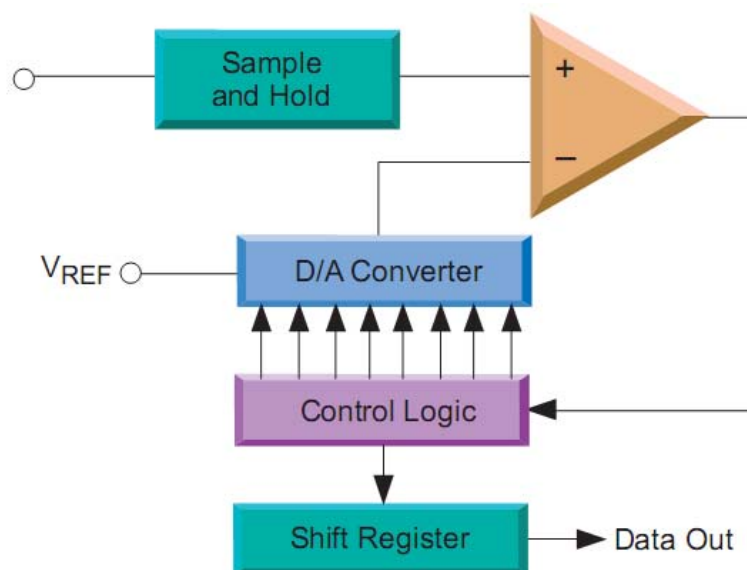


Convertor Analog/Digital



- **Principiul de funcționare**

- Comparații succesive cu diviziuni ale unei tensiuni de referință
- Principiul este similar cu căutarea binară

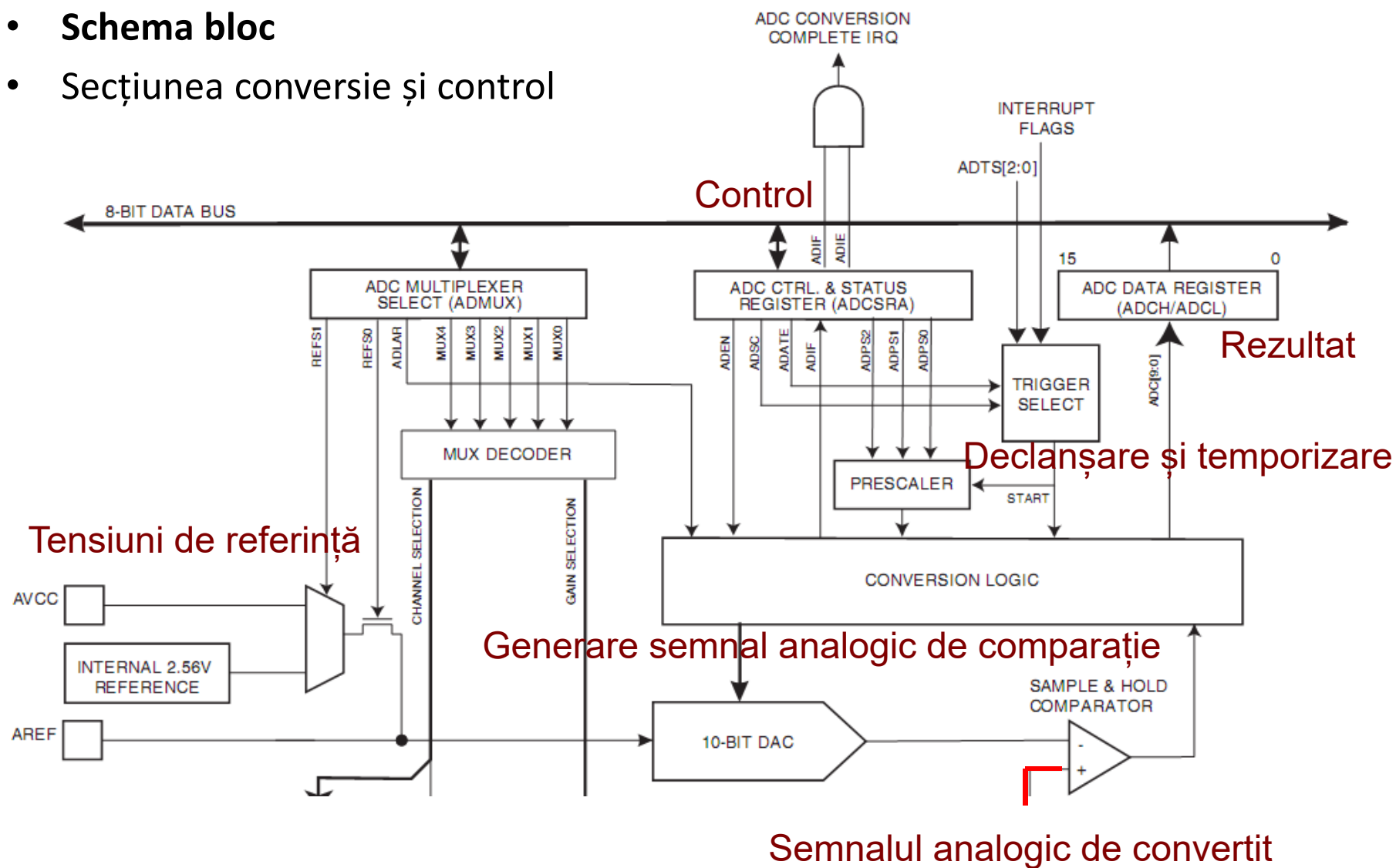




Convertor Analog/Digital



- Schema bloc
- Secțiunea conversie și control





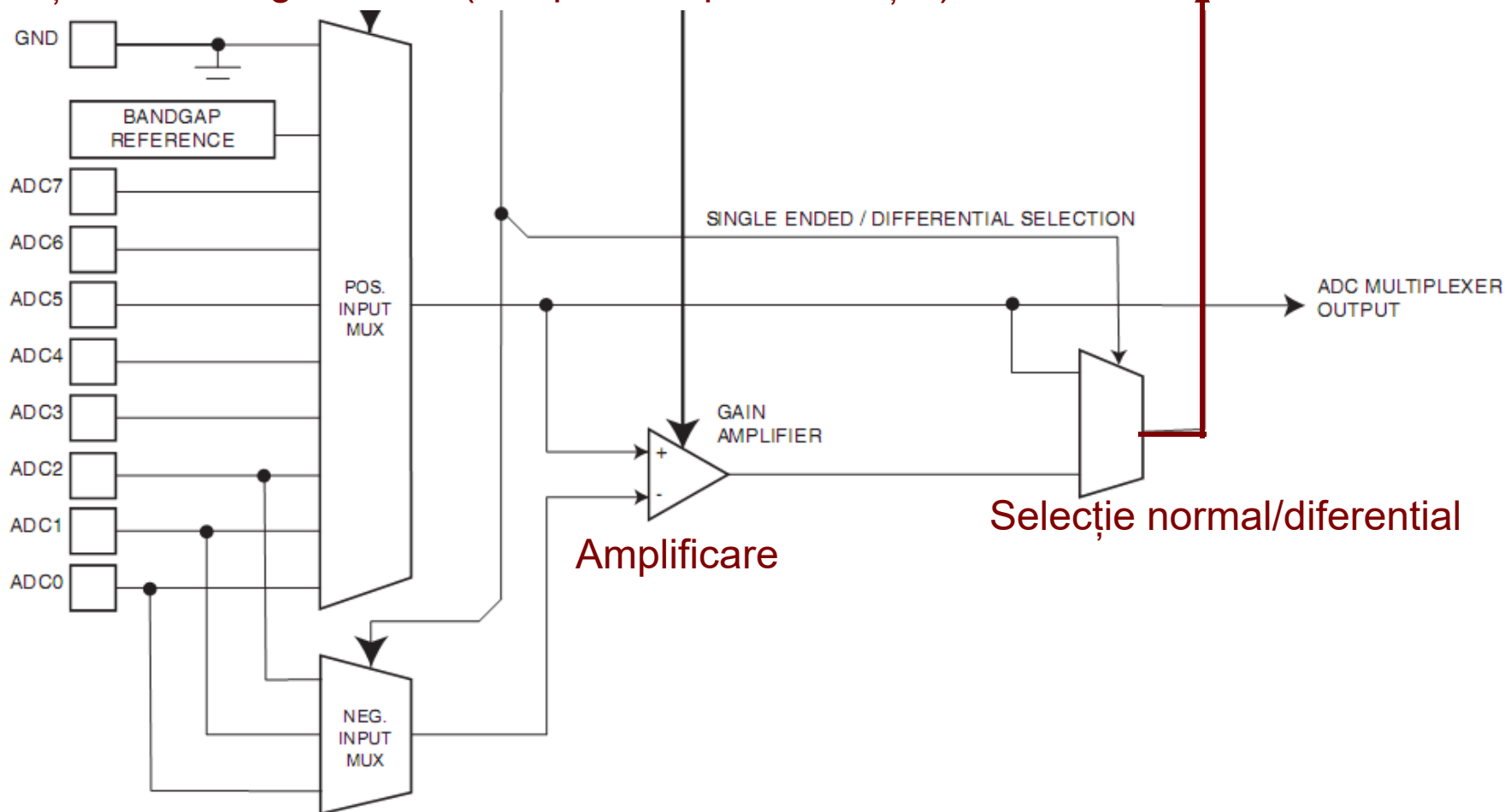
Convertor Analog/Digital



- **Schema bloc** – secțiunea de selecție a intrării

Selecție intrări single ended (sau pozitive pt. diferențial)

Către modul de conversie



Amplificare

Selecție normal/diferențial

Selecție intrări negative (pt. Diferențial)

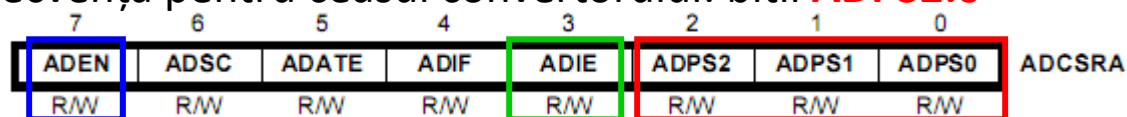


Convertor Analog/Digital



• Configurare convertor

- Activare – setarea bitului **ADEN** din registrul **ADCSRA**
- Folosire întreruperi la terminarea conversiei – setarea bitului **ADIE** din **ADCSRA**
- Selecție frecvență pentru ceasul convertorului: bitii **ADPS2:0**

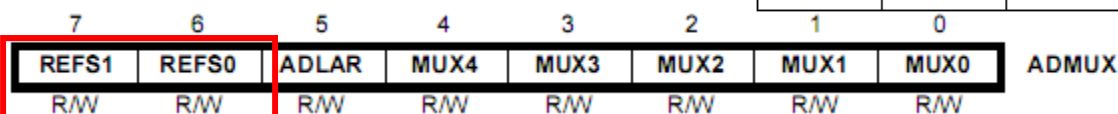


ADPS2	ADPS1	ADPS0	Division Factor
0	0	0	2
0	0	1	2
0	1	0	4
0	1	1	8
1	0	0	16
1	0	1	32
1	1	0	64
1	1	1	128

Selecția tensiunilor de referință:

- bitii **REFS1:0** din **ADMUX**

REFS1	REFS0	Voltage Reference Selection
0	0	AREF, Internal Vref turned off.
0	1	AVCC with external capacitor at AREF pin.
1	0	Reserved
1	1	Internal 2.56V Voltage Reference with external capacitor at AREF pin.

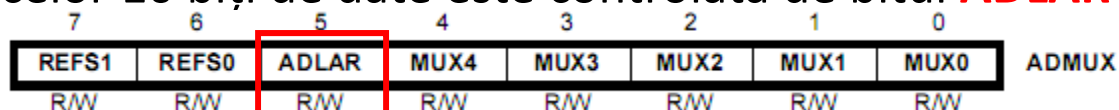




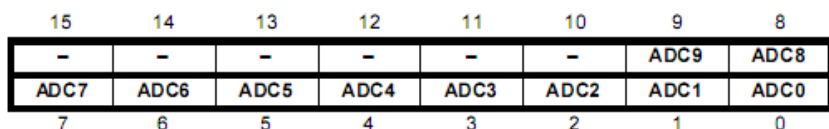
Convertor Analog/Digital



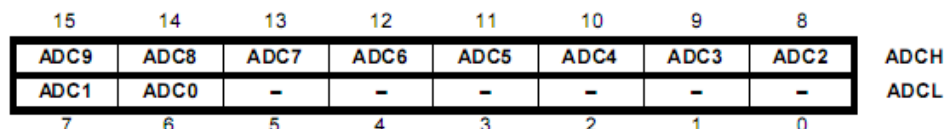
- Configurare date de ieșire și accesare rezultate
- Disponerea celor 10 biți de date este controlată de bitul **ADLAR** din **ADMUX**



ADLAR = 0 – ajustare la dreapta



ADLAR = 1 – ajustare la stânga



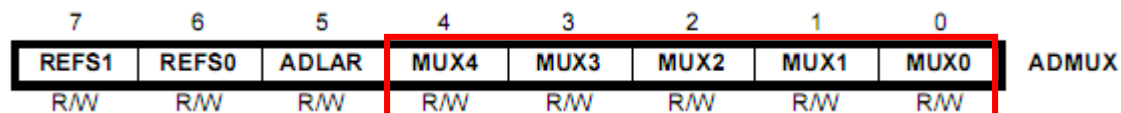
- Citirea datelor: prima data se citește **ADCL**, apoi **ADCH**. La citirea ADCL, registrul ADCH ramane cu aceeași valoare până este citit
- Dacă ADLAR = 1, se poate citi doar **ADCH**, ca rezultat pe 8 biți (rezoluție mai scăzută) $ADCH = V_{in} * 256 / V_{ref}$



Convertor Analog/Digital



- **Selecția intrărilor**
- Configurarea biților **MUX4:0** din **ADMUX**



Aceste tabele nu conțin toate combinațiile!

Pentru detalii, consultați datasheet-ul corespunzător chipului pe care îl programați

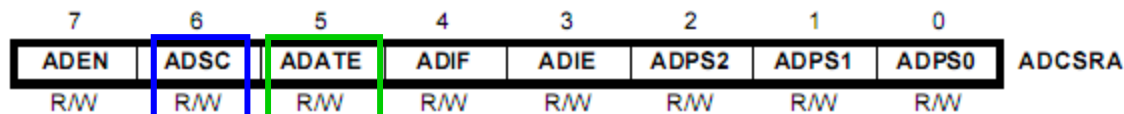
MUX4..0	Single Ended Input	MUX4..0	Positive Differential Input	Negative Differential Input	Gain
00000	ADC0	01000	ADC0	ADC0	10x
00001	ADC1	01001	ADC1	ADC0	10x
00010	ADC2	01010	ADC0	ADC0	200x
00011	ADC3	01011	ADC1	ADC0	200x
00100	ADC4	01100	ADC2	ADC2	10x
00101	ADC5	01101	ADC3	ADC2	10x
00110	ADC6	01110	ADC2	ADC2	200x
00111	ADC7	01111	ADC3	ADC2	200x
		10000	ADC0	ADC1	1x



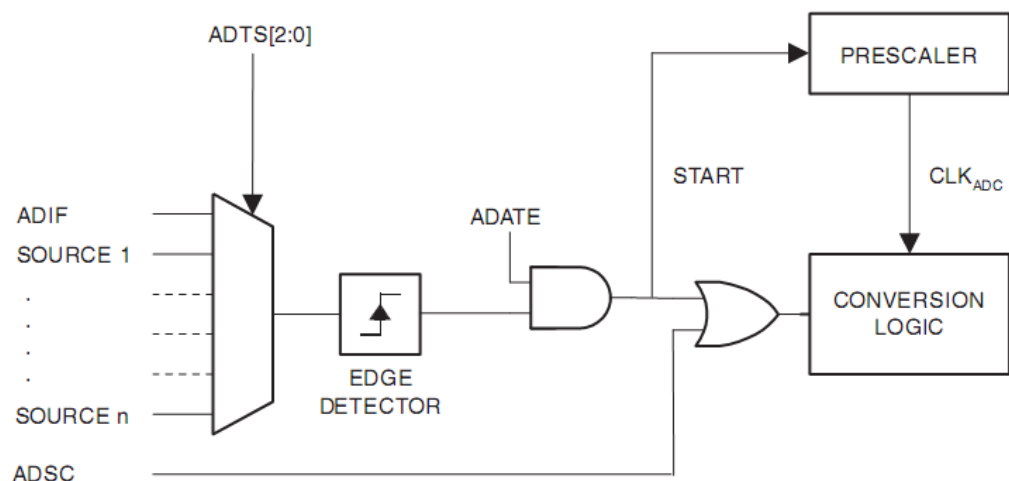
Convertor Analog/Digital



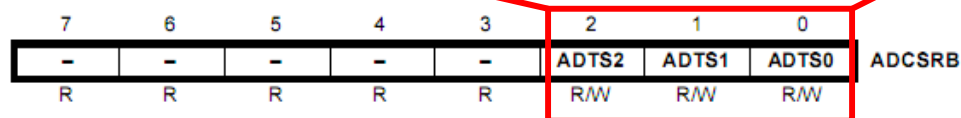
• Declanșare conversie



- La cerere – scrierea bitului **ADSC** din **ADCSRA**. Acest bit rămâne '1' în timpul conversiei, și se șterge la terminare
- Automat, declanșat de variații ale semnalelor de intrare – dacă bitul **ADATE** din **ADCSRA** e setat. Una din surse este **ADIF** – flag-ul care semnalează terminarea unei conversii, și eventual cererea unei întreruperi. În acest caz, o nouă conversie începe când se termină cea anterioară.
- Sursele pentru declanșare automată → biții **ADTS** din **ADCSRB**



ADTS2	ADTS1	ADTS0	Trigger Source
0	0	0	Free Running mode
0	0	1	Analog Comparator
0	1	0	External Interrupt Request 0
0	1	1	Timer/Counter0 Compare Match
1	0	0	Timer/Counter0 Overflow
1	0	1	Timer/Counter1 Compare Match B
1	1	0	Timer/Counter1 Overflow
1	1	1	Timer/Counter1 Capture Event

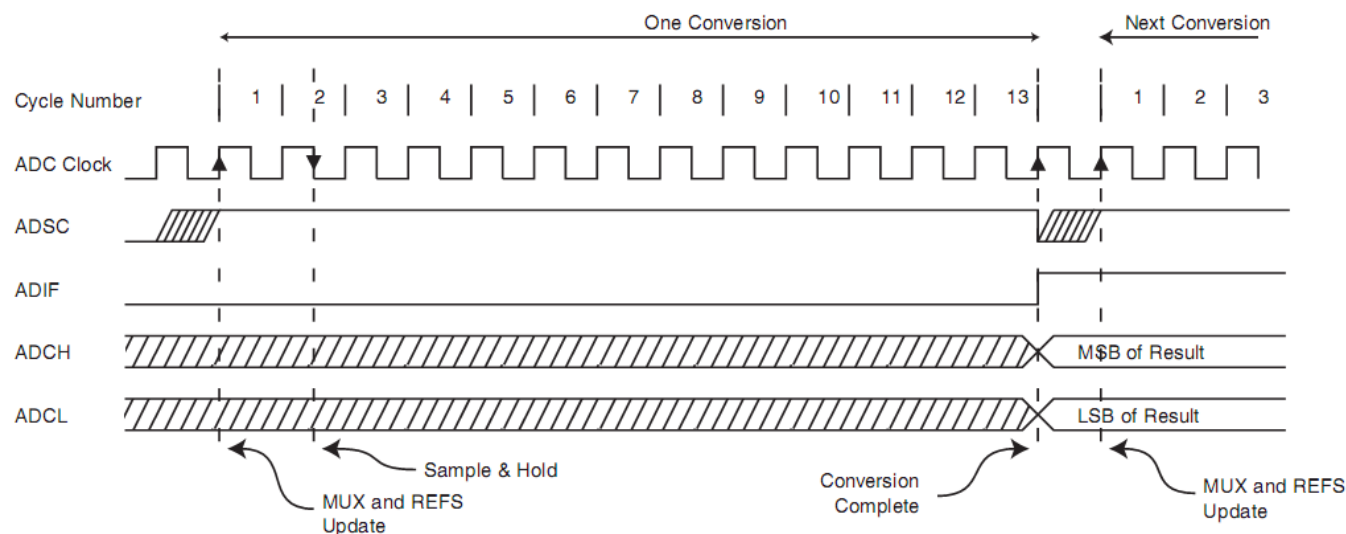




Convertor Analog/Digital



- **Timpi de conversie, diagrame de timp**



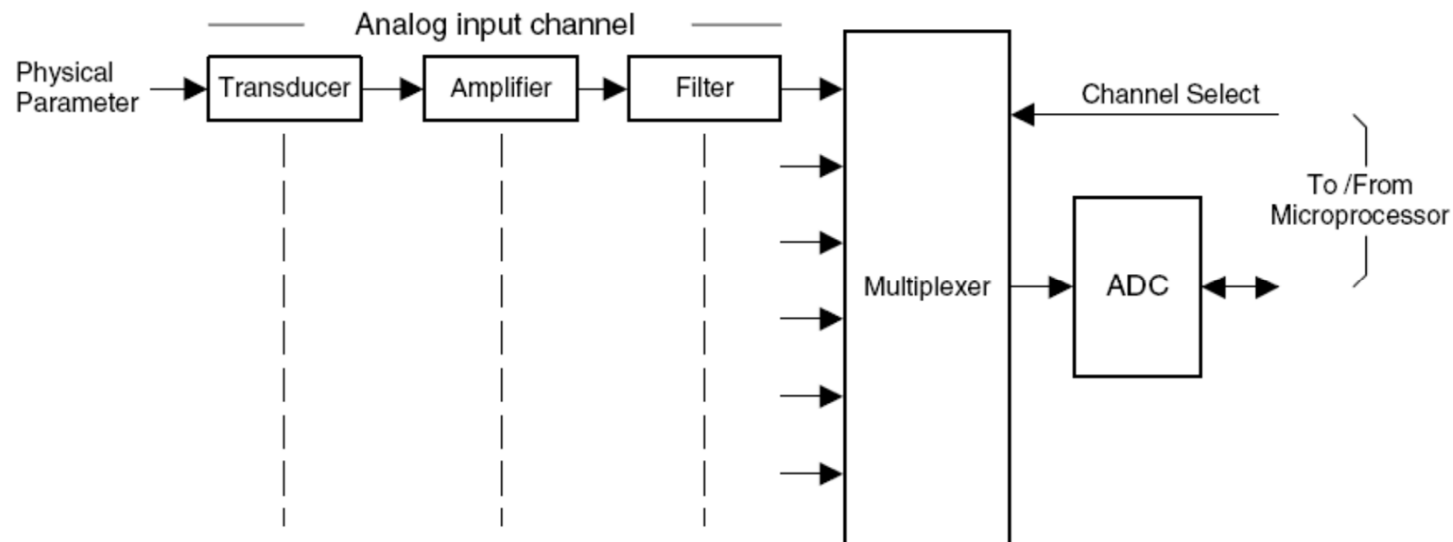
Condition	Sample & Hold (Cycles from Start of Conversion)	Conversion Time (Cycles)
First conversion	13.5	25
Normal conversions, single ended	1.5	13
Auto Triggered conversions	2	13.5
Normal conversions, differential	1.5/2.5	13/14



Convertor Analog/Digital



- **Utilizare generală**
- Măsurarea unei mărimi fizice
- Transducer – transformă mărimea fizică într-o tensiune (**Senzor**)





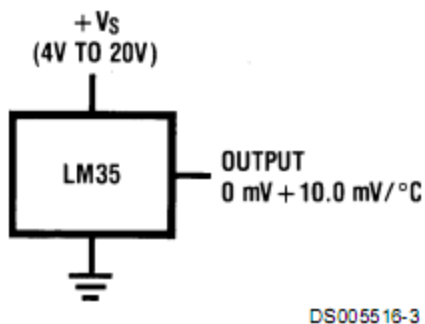
Convertor Analog/Digital



- **Măsurarea temperaturii**
- Senzor: National Semiconductor LM 35
- $V_{\text{output}} = T * 0.01 \text{ V}$
- Intrare single ended:

$$ADC = \frac{V_{IN} * 1024}{V_{REF}}$$

- Dacă $ADLAR = 1$, putem scrie: $ADCH = V_{in} * 256 / V_{ref}$
- $ADCH = V_{\text{output}} * 256 / V_{ref}$
- $ADCH = T * 2,56 / V_{ref}$
- Dacă se alege V_{ref} ca **tensiunea internă de referință 2,56 V**, atunci **$ADCH = T$** (in grade Celsius)



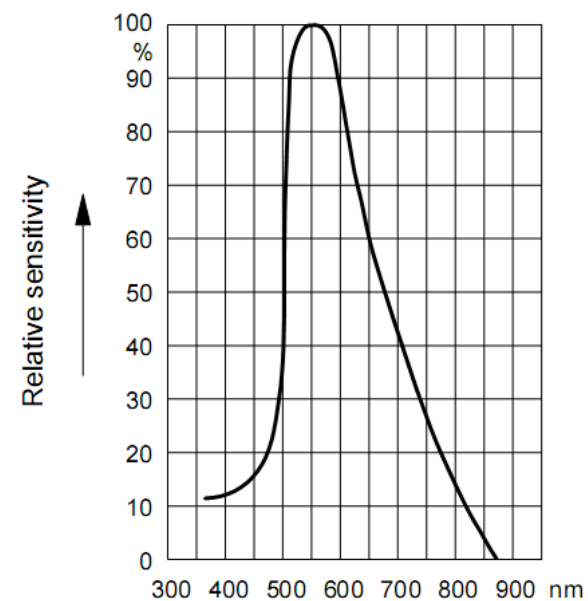
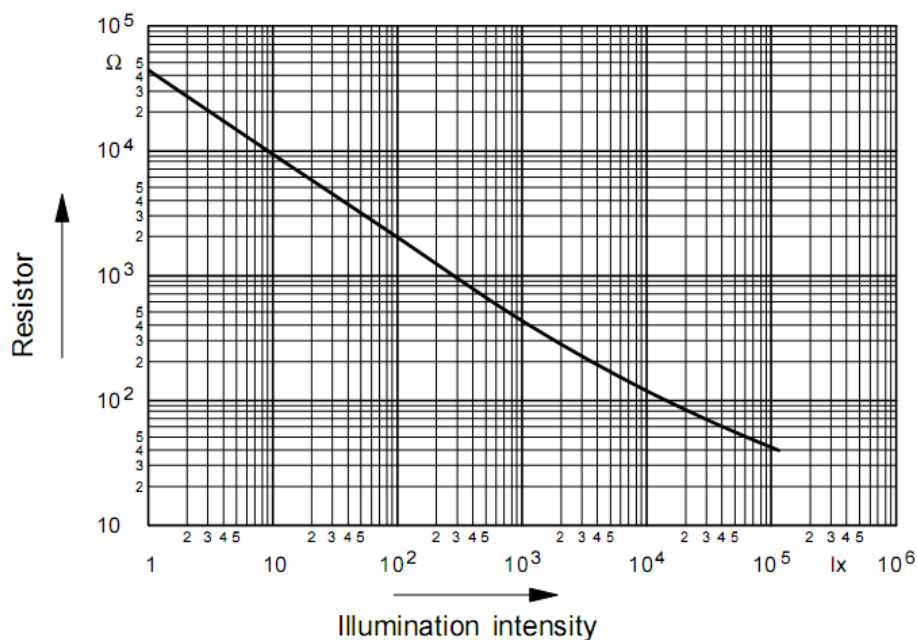
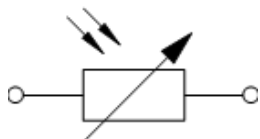


Convertor Analog/Digital



- **Măsurarea intensității luminoase**

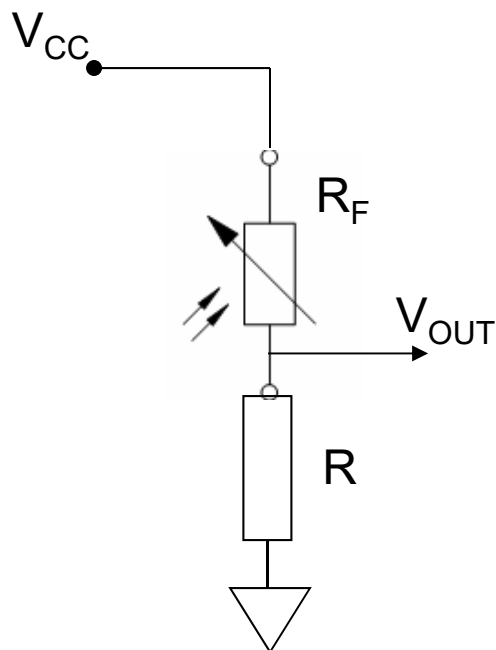
- Soluția cea mai simplă: folosirea unei fotorezistențe (sulfură de cadmiu)
- Rezistența scade pe măsură ce intensitatea luminoasă crește





- **Măsurarea intensității luminoase (continuare)**

- Fotorezistența împreună cu o rezistență fixă formează un divizor de tensiune
- Relația dintre R_F și intensitatea luminoasă trebuie calibrată
- V_{OUT} se introduce la o ADC intrare single ended, GND comun



$$V_{OUT} = \frac{V_{CC} R}{R + R_F}$$

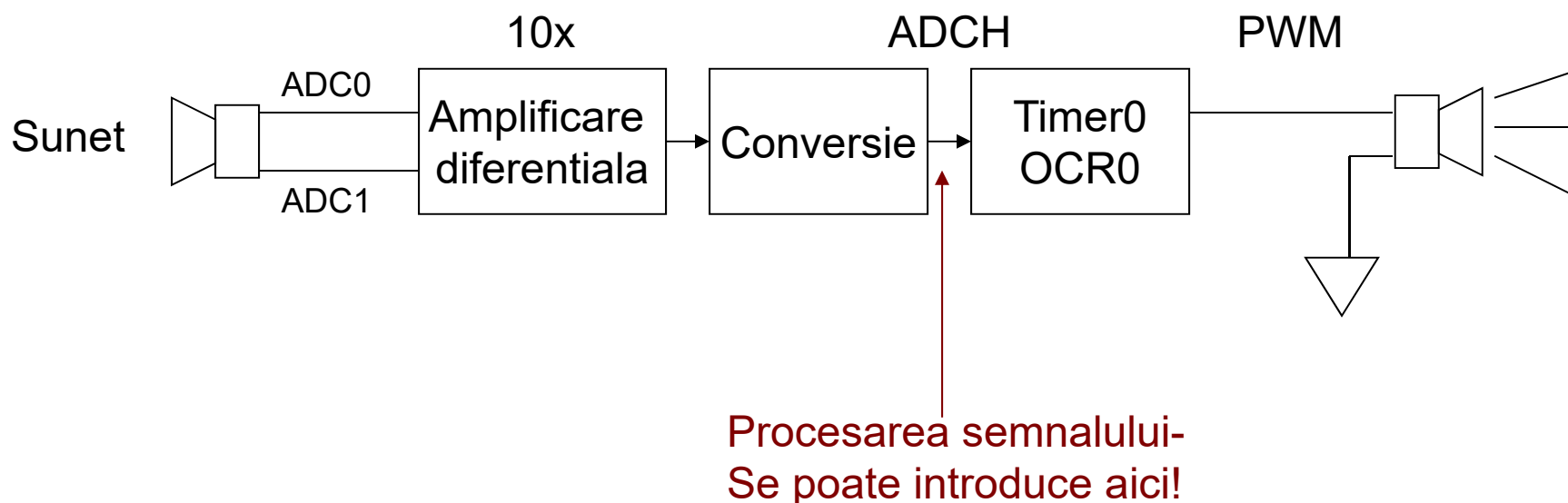


Convertor Analog/Digital



- **Preluare și redare semnal sonor – exemplu detaliat**

- Se folosește o intrare analogică diferențială (ADC0 și ADC1), pentru că oferă amplificare internă (1x, 10x, 200x)
- Sursa de sunet: ieșire audio PC, sau MP3 player. Se poate folosi și un microfon dinamic, cu rezultate foarte slabe
- Redarea la ieșire: folosirea Timer0, modul PWM phase correct
- Amplitudinea citita de către ADC este folosită pentru a varia lățimea pulsului PWM





Convertor Analog/Digital



- **Preluare și redare semnal sonor – codul sursă**

```
.org 0x0020
```

```
    rjmp timer0_overflow    ; Timer Overflow ISR
```

```
main:
```

```
    ..... Initalizare stiva !
```

```
    ldi r16, 0b01100001    ; PWM phase correct, viteza maxima
```

```
    out TCCR0, r16
```

```
    ldi r16, 0xff
```

```
    out DDRB, r16          ; lesire OC0
```

```
    ldi r16, 0b00000001    ; Activare intrerupere overflow timer
```

```
    out TIMSK, r16
```

```
    rcall ADC_init        ; Initalizar ADC – va fi detaliat
```

```
    sei
```

```
loop:
```

```
    rcall sample_adc      ; Porneste o conversie
```

```
    rcall wait_adc       ; Asteptare terminare conversie
```

```
    rcall ADC_read       ; Citire rezultat in r16
```

```
    rjmp loop
```

```
timer0_overflow:
```

```
    out OCR0, r16        ; Modifica valoarea lui OCR0
```

```
    reti
```



Convertor Analog/Digital



- **Preluare și redare semnal sonor – codul sursă**

ADC_init:

```
ldi r16, 0b11101001 ; ADC1+, ADC0-, Amplif 10x, ADLAR=1, Vref=2,56 V intern
out ADMUX, r16
ldi r16, 0b10000000 ; Activare convertor, Viteza maxima
out ADCSRA, r16
ret
```

sample_adc:

```
sbi ADCSRA, ADSC ; ADC start, setare bit ADSC din ADCSRA
ret
```

wait_adc:

```
sbic ADCSRA, ADSC ; Cand bitul ADSC devine 0, conversia e terminata
rjmp wait_adc
ret
```

ADC_read:

```
in r16, ADCH ; ADCH este o aproximare pe 8 biti a rezultatului
mov r18, r16
andi r18, 0x80 ; Daca rezultatul e negativ, il inversam
breq ok
neg r16
```

ok:

```
ret
```



Convertor Analog/Digital



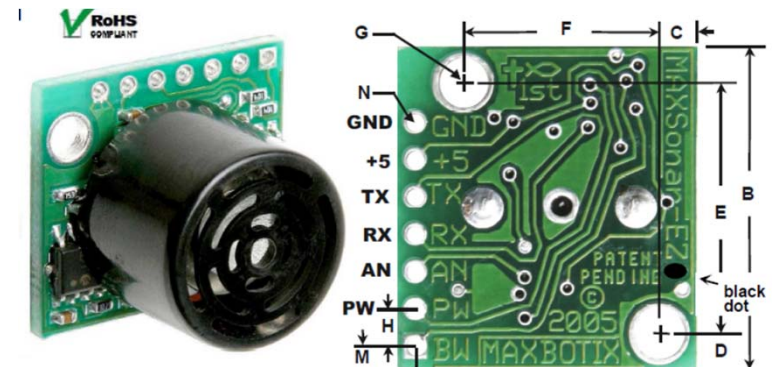
- **Exemplu: masurarea distantei cu senzor Sonar**

- LV-MaxSonar®-EZ0™ High Performance Sonar Range Finder [7]

AN – ieşire analogică, cu factor de scalare ($V_{CC}/512$) per inch. O alimentare de 3.3V produce $\sim 6.4\text{mV/in} \approx 2.56\text{ mV/cm}$

Domeniu de distanta: 6-in (15 cm) .. 254 in (645 cm)
rezolutie 1-inch

$$ADC = \frac{V_{IN} \times 1024}{V_{REF}} = \frac{2.56\text{mV} \times d[\text{cm}] \times 1024}{2.56[\text{V}]} \approx d[\text{cm}]$$



ADC_Init:

```
ldi r16, 0b11000011
out ADMUX, r16
ldi r16, 0b10000000
out ADCSRA, r16
```

ret

ADC_read:

```
in r20, ADCL
in r21, ADCH
```

ret

```
; Vref=2,56 V internal, ADLAR=0 (Data Shift right – full 1024 bit resolution),
; ADC3 single ended
; Activare ADC, viteza maxima
```

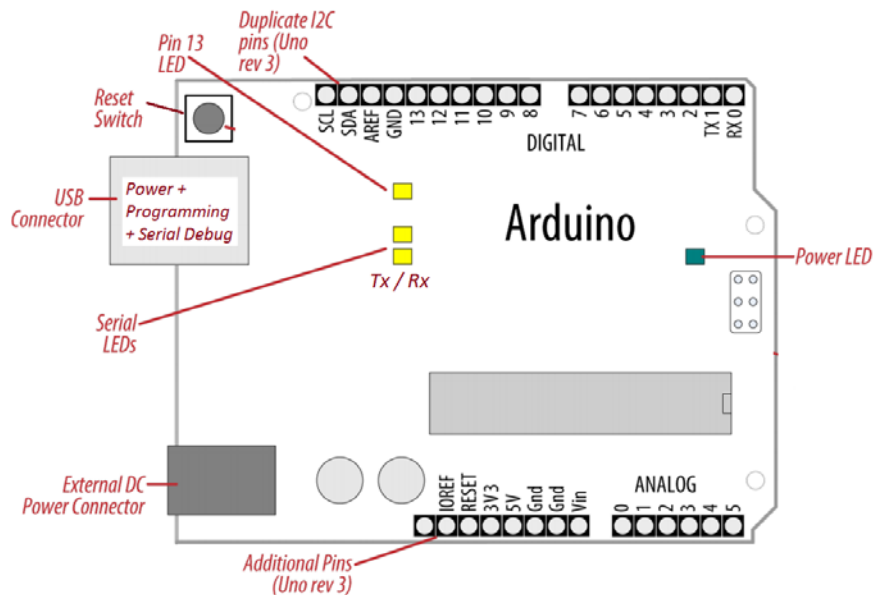
```
//ADC citire registru inferior
```

```
//ADC citire registru superior
```

```
// r21:r20 = d[cm]
```




Procesare semnal analogic cu Arduino



Arduino UNO: A0 .. A5

Arduino MEGA: A0 .. A15

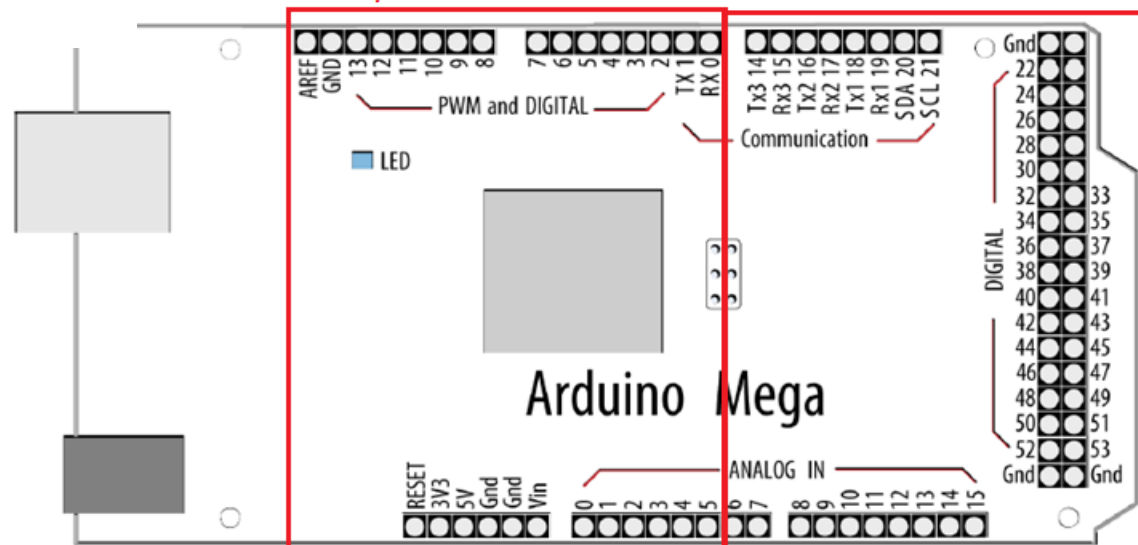
- Pinii analogici sunt intrări pentru convertorul ADC al microcontrollerului.
- ADC are rezoluția de 10 biți, returnând valori între 0 și 1023

Alți pini:

A_{REF} (intrare) – tensiune de referință externă pentru ADC

IOREF (ieșire) – tensiune de referință pentru shield-uri

Pin Layout identical with UNO



Pin Layout specific to MEGA



Procesare semnal analogic cu Arduino



- **Funcția principală a pinilor analogici: citirea semnalelor analogice**
- Pinii analogici au și funcția de pin digital de uz general, ca și pinii digitali. Exemplu:
 - `pinMode(A0, OUTPUT);`
 - `digitalWrite(A0, HIGH);`
- Pinii analogici au de asemenea rezistențe **pull up resistors**, care funcționează în același fel ca rezistențele pinilor digitali. Ele sunt activate scriind HIGH pe pinul configurat ca intrare.
 - `digitalWrite(A0, HIGH); // activare pullup la A0 configurat ca input.`
- **Activarea unei rezistențe pull up va influența valorile citite cu `analogRead()` !!!**
- **Funcții:**
 - **`analogRead(pin)`** – citește o valoare de pe un pin analogic
 - **`analogReference(type)`** – configurează tensiunea de referință care va fi folosită pentru intrarea analogică (i.e. valoarea maximă a tensiunii de intrare măsurabilă pe pin-ul analogic)



Procesare semnal analogic cu Arduino



- **analogReference(type)** – configurează tensiunea de referință care va fi folosită pentru intrarea analogică.
- **type** – stabilește referința folosită:
 - DEFAULT: tensiunea referință implicită, de 5 V (pentru UNO & MEGA)
 - INTERNAL: tensiune internă de referință, 1.1 V la UNO (*nu există la Arduino Mega*)
 - INTERNAL1V1: tensiune internă de referință 1.1V (*doar Arduino Mega*)
 - INTERNAL2V56: tensiune internă 2.56V (*doar Arduino Mega*)
 - EXTERNAL: tensiune de referință externă, aplicată la pinul AREF (**0 ... 5V**).
- După schimbarea tensiunii de referință, prima citire cu analogRead() poate fi eronată !!!
- **Nu folosiți o tensiune de referință externă negativă (<0V) sau mai mare de 5V pe pinul AREF! Dacă folosiți o tensiune externă de referință, configurați referința ca externă apelând analogReference() înainte de a apela funcția analogRead().** În caz contrar, veți pune în contact tensiunea de referință internă, generată în mod activ, cu tensiunea externă, putând cauza scurtcircuit și distrugerea microcontrollerului. !!!



Procesare semnal analogic cu Arduino



- `int digital_value analogRead(pin)` – citește o valoare de pe pinul analogic specificat
- O valoare analogica între `0 .. RANGE` va produce un numar `digital_value` între `0 și 1023`.
- Rezoluția de măsurare este deci: `RANGE volți / 1024 unități`.
- Pentru referința DEFAULT (5V) rezoluția devine:
$$\text{resolutionADC} = .0049 \text{ volti (4.9 mV) / unitate.}$$
- Pentru a converti valoarea citită `digital_value` la tensiunea analogică:
$$\text{Voltage} = \text{resolutionADC} * \text{digital_value}$$
- Durează aproximativ 100 microsecunde (0.0001 s) pentru a citi o intrare analogică, astfel încât rata maximă de citire este 10000 valori pe secundă.
- Dacă pinul analogic nu este conectat la nimic, valoarea returnată de `analogRead()` va fluctua în funcție de mai mulți factori (e.g. ce tensiuni sunt pe ceilalți pini analogici, apropierea mâinii de placă...) !!!



Procesare semnal analogic cu Arduino



- **Exemplu** – Citirea tensiunii unui potențiomtru conectat la intrarea analogică (<http://arduino.cc/en/Reference/AnalogRead>)

```
int analogPin = 3;           // aici se va conecta cursorul potentiometrului
                             // celelalte terminale ale potentiometrului se conecteaza la +5V si GND
int val = 0;                 // variabila in care se va citi valoarea analogica
float voltage;              // tensiunea calculata, in [mV]
float resolutionADC = 4.9;  // rezolutia in mV pentru referinta implicita de 5 V

void setup()
{
  Serial.begin(9600);
}

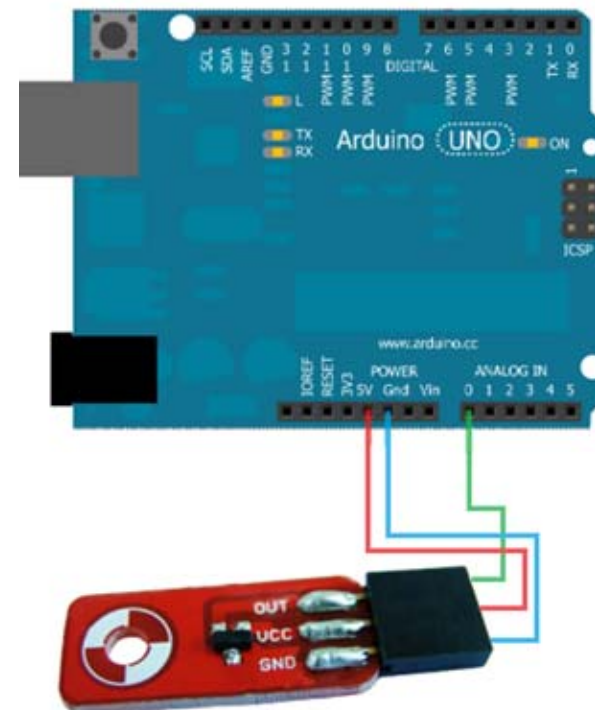
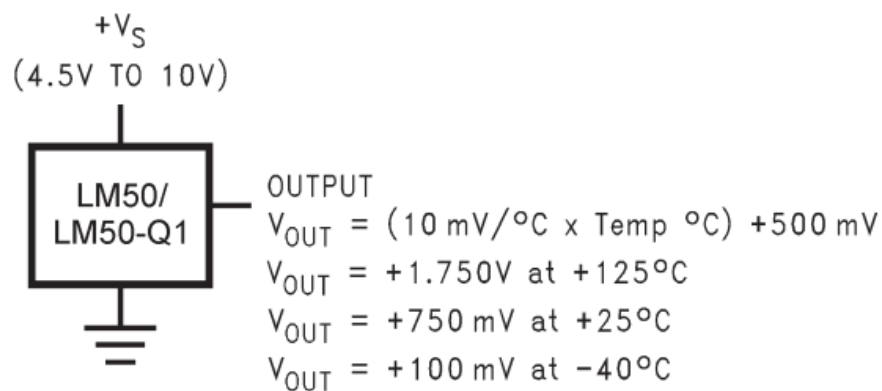
void loop()
{
  val = analogRead(analogPin); // citire intrare analogica, pentru referinta 5 V
  voltage = val * resolutionADC; // conversie in mV
  Serial.print("Digital value = ");
  Serial.println(val);         // transmitere la PC
  Serial.print("Voltage [mV] = ");
  Serial.println(voltage);
}
```



Procesare semnal analogic cu Arduino



- **Senzor de temperatură folosind LM50 [5]**
- Caracteristici:
 - Iesire liniara $+10.0 \text{ mV}/^{\circ}\text{C} = 0.01\text{V}/^{\circ}\text{C}$
 - Domeniu de temperaturi $-40^{\circ}\text{C} \dots +125^{\circ}\text{C}$
 - Deplasament constant $+500 \text{ mV}$ pentru citirea temperaturilor negative
 - Circuitul LM50 este inclus in senzorul de temperatura Brick [6]





Procesare semnal analogic cu Arduino



- **Exemplu** – Citire temperatură de la senzor, face media a 10 citiri consecutive, și trimite către PC

```
float resolutionADC = .0049 ; // rezolutia implicita (pentru referinta 5V) = 0.049 [V] / unitate
float resolutionSensor = .01 ; // rezolutie senzor = 0.01V/°C

void setup() {
  Serial.begin(9600);
}
void loop(){
  Serial.print("Temp [C]: ");
  float temp = readTempInCelsius(10, 0); // citeste temperatura de 10 ori, face media
  Serial.println(temp); // afisare
  delay(200);
}
float readTempInCelsius(int count, int pin) { // citeste temperatura de count ori de pe pinul analogic pin
  float sumTemp = 0;
  for (int i =0; i < count; i++) {
    int reading = analogRead(pin);
    float voltage = reading * resolution;
    float tempCelsius = (voltage - 0.5) / resolutionSensor ; // scade deplasament, converteste in grade C
    sumTemp = sumTemp + tempCelsius; // suma temperaturilor
  }
  return sumTemp / (float)count; // media returnata
}
```



- **Exemplu** – Măsurare distanțe cu sonarul LV EZ0 (rezoluție 10mV / inch \cong 0.01V)

```
const int sensorPin = 1;           // lesire sonar conectata la A1
float resolutionADC = .0049;       // rezolutia implicita (pentru referinta 5V) = 0.049 [V] / unitate
float resolutionSensor = .01;      // rezolutie senzor = 0.01V/ inch

void setup() {
  Serial.begin(9600);
}
void loop() {
  float distance = readDistance(10, sensorPin );           // distanta in inch, media a 10 citiri
  Serial.print("Distance [inch]: "); Serial.println(distance); // afisare distanta in inch
  Serial.print("Distance [cm]: "); Serial.println(distance*2.54); // afisare distanta in cm, 1 inch=2.54 cm
  delay(200);
}
float readDistance(int count, int pin) {
  // citeste de 10 ori distanta, si face media
  float sumDist = 0;
  for (int i =0; i < count; i++) {
    int reading = analogRead(pin);
    float voltage = reading * resolution;
    float distance = voltage / resolutionSensor; // conversie tensiune in distanta
    sumDist = sumDist + distance;
  }
  return sumDist / (float)count;
}
```




Referințe



1. Atmel ATmega640/V-1280/V-1281/V-2560/V-2561/V datasheet
2. Atmel Atmega64 datasheet
3. <http://arduino.cc/en/>
4. <http://arduino.cc/en/Reference/AnalogRead>
5. <http://www.ti.com/lit/ds/symlink/lm50.pdf>
6. <http://www.robofun.ro/senzori/vreme/senzor-temperatura-brick>
7. http://maxbotix.com/documents/LV-MaxSonar-EZ_Datasheet.pdf