

1. Introducere in OpenCV. Framework-ul OpenCVApplication.

1.1. Introducere

Scopul acestui laborator este de a prezenta Framework-ul *OpenCVApplication* menit sa faciliteze folosirea si integrarea bibliotecii OpenCV (Open Computer Vision Library) (<http://opencv.org/>). Aceasta biblioteca integreaza implementari de algoritmi din domeniul viziunii artificiale de la procesari de baza pana la metode complexe de nivel inalt.

Exemplele din setul de lucrari care urmeaza utilizeaza versiunea *OpenCV 2.4.13*, precompilata, integrarea versiunilor urmatoare fiind similara.

Documentatiile referitoare la aceasta biblioteca se pot accesa on-line la adresa: <http://docs.opencv.org/2.4.13/> [1],[2] sau in folderul \doc al aplicatiei *OpenCVApplication*. O sinteza a elementelor de baza legata de aceasta biblioteca gasiti si in referinta [3], Anexa 2.

1.2. Aplicatia OpenCV application

Aplicatia *OpenCVApplication* include toate librariile necesare din OpenCV astfel incat nu aveti nevoie de dependinte suplimentare pentru dezvoltarea/rularea aplicatiei (deci nu este nevoie sa va instalati biblioteca OpenCV pe calculatorul personal).

IDE-ul folosit va fi Visual Studio 2013 (VS12) iar limbajul de dezvoltare C++.

Interactiunea cu utilizatorul se va face prin linia de comanda (fig. 1) iar pentru manipularea imagini/filmelor si afisarea rezultatelor se vor folosi functiile din GUI-ul OpenCV.

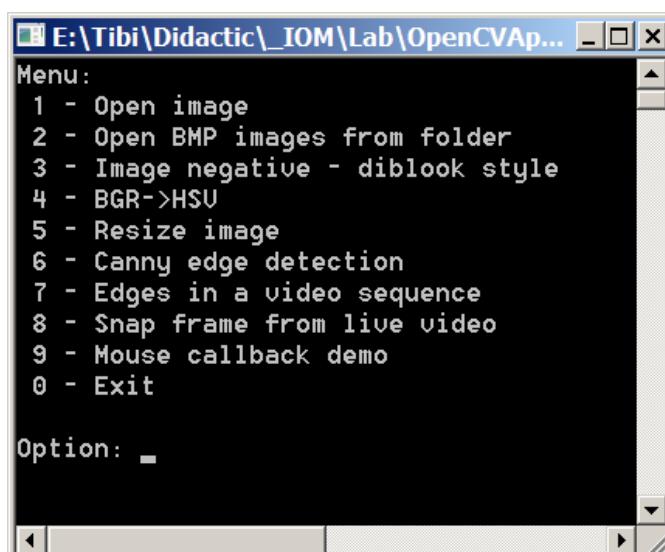


Fig. 1. Interfata cu utilizatorul.

Toate functiile de procesare noi se vor include/apela din modulul principal al aplicatiei: *OpenCVApplication.cpp* dupa urmatorul sablon:

```
int main()
{
    int op;
    do
    {
        system("cls");
        destroyAllWindows();
        printf("Menu:\n");
        printf(" 1 - Open image\n");
        printf(" 2 - Open BMP images from folder\n");
        printf(" 3 - Image negative - diblook style\n");
        printf(" 4 - BGR->HSU\n");
        printf(" 5 - Resize image\n");
        printf(" 6 - Canny edge detection\n");
        printf(" 7 - Edges in a video sequence\n");
        printf(" 8 - Snap frame from live video\n");
        printf(" 9 - Mouse callback demo\n");
        printf(" 0 - Exit\n");
        printf("\nOption: - ");
    } while(op != 0);
```

```

printf(" 4 - BGR->HSV\n");
printf(" 5 - Resize image\n");
printf(" 6 - Canny edge detection\n");
printf(" 7 - Edges in a video sequence\n");
printf(" 8 - Snap frame from live video\n");
printf(" 9 - Mouse callback demo\n");
printf(" 0 - Exit\n\n");
printf("Option: ");
scanf("%d",&op);
switch (op)
{
    case 1:
        testOpenImage();
        break;
    case 2:
        testOpenImagesFld();
        break;
    case 3:
        testParcureSimpleDiblookStyle(); //diblook style
        break;
    case 4:
        //testColor2Gray();
        testBGR2HSV();
        break;
    case 5:
        testResize();
        break;
    case 6:
        testCanny();
        break;
    case 7:
        testVideoSequence();
        break;
    case 8:
        testSnap();
        break;
    case 9:
        testMouseClick();
        break;
}
}
while (op!=0);
return 0;
}

```

1.3. Exemple de functii implementate pentru manipularea si procesarea de imagini si sevenete video

Deschiderea si afisarea unei imagini

```

void testOpenImage()
{
    char fname[MAX_PATH];
    while(openFileDialog(fname))
    {
        Mat src;
        src = imread(fname);
        imshow("image",src);
        waitKey();
    }
}

```

Deschidere imagine, calcul negativ și afisare susrса și rezultat

Varianta lenta cu acces la pixeli folosind metoda *at*. Este ilustrat și modul în care putem măsura timpul de procesare:

```
void testNegativeImage()
{
    char fname[MAX_PATH];
    while(openFileDialog(fname))
    {
        double t = (double)getTickCount(); // Get the current time [s]

        Mat src = imread(fname,CV_LOAD_IMAGE_GRAYSCALE);
        int height = src.rows;
        int width = src.cols;
        Mat dst = Mat(height,width,CV_8UC1);
        // Așa se accesează pixelii individuali pt. o imagine cu 8 biti/pixel
        // Varianta ineficientă (lenta)
        for (int i=0; i<height; i++)
        {
            for (int j=0; j<width; j++)
            {
                uchar val = src.at<uchar>(i,j);
                uchar neg = MAX_PATH-val;
                dst.at<uchar>(i,j) = neg;
            }
        }

        // Get the current time again and compute the time difference [s]
        t = ((double)getTickCount() - t) / getTickFrequency();
        // Print (in the console window) the processing time in [ms]
        printf("Time = %.3f [ms]\n", t * 1000);

        imshow("input image",src);
        imshow("negative image",dst);
        waitKey();
    }
}
```

Varianta rapidă cu acces la pixeli prin intermediul pointerilor la zona de date (bitmap data), similar cu accesul folosit în framework-ul Diblook.

```
void testParcureSimplaDiblookStyle()
{
    char fname[MAX_PATH];
    while (openFileDialog(fname))
    {
        Mat src = imread(fname, CV_LOAD_IMAGE_GRAYSCALE);
        int height = src.rows;
        int width = src.cols;
        Mat dst = src.clone();

        double t = (double)getTickCount(); // Get the current time [s]

        // the fastest approach using the “diblook style”
        uchar *lpSrc = src.data;
        uchar *lpDst = dst.data;
        int w = src.step; // no dword alignment is done !!!
        for (int i = 0; i<height; i++)
```

```

        for (int j = 0; j < width; j++) {
            uchar val = lpSrc[i*w + j];
            lpDst[i*w + j] = 255 - val;
        }

        // Get the current time again and compute the time difference [s]
        t = ((double)getTimeCount() - t) / getTickFrequency();
        // Print (in the console window) the processing time in [ms]
        printf("Time = %.3f [ms]\n", t * 1000);

        imshow("input image", src);
        imshow("negative image", dst);
        waitKey();
    }
}

```

Deschidere imagine (RGB24), conversie color in grayscale si afisare sursa si rezultat

Varianta lenta cu acces la pixeli folosind metoda *at*:

```

void testColor2Gray()
{
    char fname[MAX_PATH];
    while(openFileDialog(fname))
    {
        Mat src = imread(fname);
        int height = src.rows;
        int width = src.cols;
        Mat dst = Mat(height,width,CV_8UC1);
        // Aşa se accesează pixelii individuali pt. o imagine RGB
        // Varianta ineficientă (lenta)
        for (int i=0; i<height; i++)
        {
            for (int j=0; j<width; j++)
            {
                Vec3b v3 = src.at<Vec3b>(i,j);
                uchar b = v3[0];
                uchar g = v3[1];
                uchar r = v3[2];
                dst.at<uchar>(i,j) = (r+g+b)/3;
            }
        }
        imshow("input image",src);
        imshow("gray image",dst);
        waitKey();
    }
}

```

Transformare imagine color din modelul RGB in HSV si afisare componente H,S,V

Conversia intre cele 2 modele de culoare se face cu ajutorul functiei OpenCV cvtColor(src, dest, tip_conversie). Imagine arezultata (modelul HSV) este o matrice cu elemente cu 24 biti/pixel. Este ilustrat accesul eficient la componentele de culoare HSV cu ajutorul pointerilor la zona de date (pixel data). Rezultatele (componentele H,S,V) se vor afisa in imagini de tip 8 biti/pixel.

```

void testBGR2HSV()
{
    char fname[MAX_PATH];

```

```

while (openFileDialog(fname))
{
    Mat src = imread(fname);
    int height = src.rows;
    int width = src.cols;

    // Componentele de culoare ale modelului HSV
    Mat H = Mat(height, width, CV_8UC1);
    Mat S = Mat(height, width, CV_8UC1);
    Mat V = Mat(height, width, CV_8UC1);

    // definire pointeri la matricele (8 biti/pixeli) folosite la afisarea
    // componentelor individuale H,S,V
    uchar* lpH = H.data;
    uchar* lpS = S.data;
    uchar* lpV = V.data;

    Mat hsvImg;
    cvtColor(src, hsvImg, CV_BGR2HSV);

    // definire pointer la matricea (24 biti/pixeli) a imaginii HSV
    uchar* hsvDataPtr = hsvImg.data;

    for (int i = 0; i<height; i++)
    {
        for (int j = 0; j<width; j++)
        {
            int hi = i*width * 3 + j * 3;
            int gi = i*width + j;

            lpH[gi] = hsvDataPtr[hi] * 510/360;      // lpH = 0 .. 255
            lpS[gi] = hsvDataPtr[hi + 1];             // lpS = 0 .. 255
            lpV[gi] = hsvDataPtr[hi + 2];             // lpV = 0 .. 255
        }
    }

    imshow("input image", src);
    imshow("H", H);
    imshow("S", S);
    imshow("V", V);

    waitKey();
}
}

```

Deschiderea imagine, detectie puncte de muchie si afisare imagine sursa si rezultat

```

void testCanny()
{
    char fname[MAX_PATH];
    while(openFileDialog(fname))
    {
        Mat src,dst;
        src = imread(fname,CV_LOAD_IMAGE_GRAYSCALE);
        Canny(src,dst,40,100,3);
        imshow("input image",src);
        imshow("canny",dst);
        waitKey();
    }
}

```

Deschiderea sevența video, detectie puncte de muchie și afisare rezultat

```
void testVideoSequence()
{
    VideoCapture cap("Videos/rubic.avi"); // off-line video from file
    //VideoCapture cap(0);      // live video from web cam
    if (!cap.isOpened()) {
        printf("Cannot open video capture device.\n");
        waitKey(0);
        return;
    }

    Mat edges;
    Mat frame;
    char c;

    while (cap.read(frame))
    {
        Mat grayFrame;
        cvtColor(frame, grayFrame, CV_BGR2GRAY);
        Canny(grayFrame,edges,40,100,3);
        imshow("source", frame);
        imshow("gray", grayFrame);
        imshow("edges", edges);
        c = cvWaitKey(0); // waits a key press to advance to the next frame
        if (c == 27) {
            // press ESC to exit
            printf("ESC pressed - capture finished\n");
            break; //ESC pressed
        };
    }
}
```

1.4. Mersul lucrării

1. Se va citi anexa 2 din referinta [3].
2. Se vor rula exemplele existente din aplicatia OpenCV Application. Se va studia codul sursa al exemplelor procesare (metodele de procesare din *OpenCVApplication.cpp*).
3. Adaugati o functie care realizeaza binarizarea unei imagini cu un prag arbitrar (specificat de utilizator). Optati pt variant eficienta/rapida de parcurgere a imaginii (vezi functia *testParcureSimplaDiblockStyle()*).
4. Adaugati o functie care realizeaza un flip orizontal si vertical al imaginii de intrare (atat pt. imagini cu 8 biti/pixel cat si 24 biti/pixel). Optati pt variant eficienta/rapida de parcurgere a imaginii (vezi functiile *testParcureSimplaDiblockStyle()*,*testBGR2HSV()*). Masurati/afisati timpul de procesare.
5. Adaugati o functie care afiseaza la linia de comanda valorile componentelor de culoare H,S,V ale pixelului peste care se face click (vezi *testBGR2HSV()*, *testMouseClick()*, *MyCallBackFunc()*).

Referințe

- [1] <http://docs.opencv.org/>
- [2] The OpenCV Reference Manual, Release 2.4.13 (doc\opencv2refman.pdf),
<http://docs.opencv.org/2.4.13/>

[3] S. Nedevschi, T. Marita, R. Danescu, F. Oniga, R. Brehar, I. Giosan, S. Bota, A. Ciurte, A. Vatavu, „Image Processing - Laboratory Guide”, UTPress Edition, 2016, ISBN 978-606-737-137-6,
<http://biblioteca.utcluj.ro/carti-online.html>